

Архитектура параллельных вычислительных систем



К.Т.Н., доцент

**Костичев Сергей
Валентинович**

Введение.

snenv@mail.ru

Учебные вопросы:

1. Цели и задачи дисциплины, методика текущего контроля. Литература.
2. «Задачи большого вызова»
3. Модель и принципы фон Неймана
4. Машина Тьюринга
5. Архитектура и организация ЭВМ
6. Эволюция микропроцессорных архитектур
7. Уровни параллелизма
8. Классификация архитектур по параллельной обработке данных по Флинну
9. MIMD системы (Классификация Хокни)



**1. Цели и задачи дисциплины.
Методика текущего контроля.
Литература.**



ЦЕЛИ И ЗАДАЧИ ДИСЦИПЛИНЫ

Изучение принципов действия скалярных, потоковых, параллельных и векторных вычислительных устройств.

Формирование навыков работы в параллельной вычислительной среде.

Получение знаний для последующего изучения методов и средств параллельных и распределенных научных вычислений



ТЕКУЩИЙ КОНТРОЛЬ

1. Осуществляется в форме оценивания **знаний** и **организованности** работы студентов.
2. Оценка **знаний** осуществляется по результатам:
 - контрольных работ в первой и второй половинах семестра,
 - выполнения и защиты лабораторных работ.
3. Оценки **организованности** работы студентов выставляется с учетом соблюдения студентами планового графика выполнения лабораторных работ и их защиты
4. Максимальные оценки в баллах за семестр по всем составляющим:
 - контрольные работы – $2 \cdot 10 = 20$ баллов;
 - лабораторные работы – $5 \cdot 10 = 50$ баллов,
 - курсовая работа - 30 баллов



ТЕКУЩИЙ КОНТРОЛЬ (продолжение)

5. Итоговая оценка в баллах формируется суммированием оценок, после чего она переводится в обычную 4-балльную шкалу и проставляется в ведомость и в зачетную книжку.

Шкала перевода:

Итоговая сумма в баллах	Итоговая оценка по дисциплине
≥ 85	отлично
65-84	хорошо
45-64	удовлетворительно
< 45	неуд



Литература

1. В.П.Гергель Теория и практика параллельных вычислений. Учебное пособие – М.: ИНТУИТ.РУ «Интернет-Университет Информационных Технологий», 2007 /
2. К.Ю.Богачев Основы параллельного программирования. – М.: БИНОМ. Лаборатория знаний, 2003.
3. А.С.Антонов Параллельное программирование с использованием технологии MPI. – М.: Изд.МГУ, 2004 /
4. Т.Чан Системное программирование на C++ для UNIX – Издательская группа BHV, 1997
5. И.В.Шошмина, А.К.Зароченцев, А.С.Иванов, Г.А.Феофилов Использование Grid-технологий для крупномасштабных научных экспериментов. Часть 1. Введение в Grid-технологии с примерами практических занятий на базе ARC NorduGrid. – СПб.: Изд.СПбГУ, 2006.
6. Воеводин В.В., Воеводин Вл.В.- Параллельные вычисления. – М.: "БХВ", 2002
7. Корнеев В.В. Параллельные вычислительные системы. – М.: "Нолидж", 1999
8. С.Немнюгин, О.Стесик, Параллельное программирование для многопроцессорных вычислительных систем. СПб.: "БХВ-Петербург", 2002



2. «Задачи большого вызова»



Сфера применения многопроцессорных вычислительных систем расширяется:

- обработка транзакций в режиме реального времени (on-line transaction processing)
- создание хранилищ данных для организации систем поддержки принятия решений (Data Mining)

Расширение области применения в традиционных сферах.

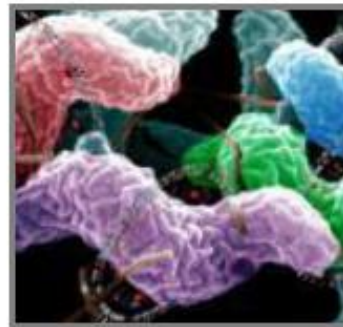
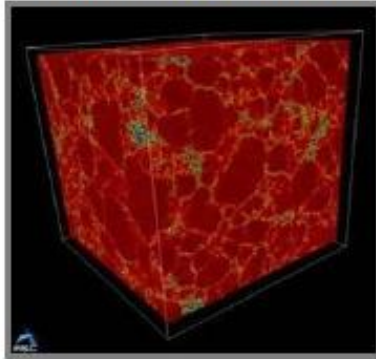
«**Задачи большого вызова**» — «**Grand challenges**» — термин, использованный в конце 1980-х годов в целях обозначения необходимости финансирования исследований в области высокопроизводительных вычислений (**HPC** =High-Performance Computing) и коммуникаций. Введен нобелевским лауреатом Kenneth G. Wilson.

Включал круг проблем, жизненно важных для развития человечества, эффективное решение которых возможно только с использованием сверхмощных вычислительных ресурсов.



Где без НРС невозможно обойтись ?

Науки о материалах
и нанотехнологии



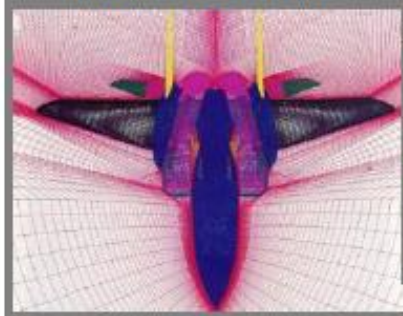
Геномика

Исследование
пандемий



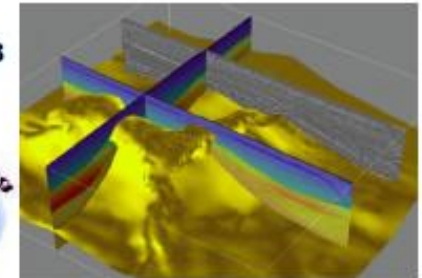
Системная
биология

Газодинамика



Моделирование климата
и землетрясений

Финансы
и оценка рисков



Обработка
геофизических
данных

Список включает комплексные задачи физики, нанотехнологий, авиации, биологии, национальной безопасности, науки о Земле, энергетики, окружающей среды и т.д.

«**Задачи большого вызова**» можно разделить на 3 группы

- задачи обработки больших и сверхбольших объемов данных;
- большое количество слабосвязных задач;
- одна сильносвязная задача, требующая большого объема памяти и производительности вычислительных мощностей.

Понимание того, что **одним локальным аппаратным решением невозможно обеспечить решение большинства задач «Grand challenges»**, привело к разработке идей распределенных вычислений, появлению кластерных технологий и GRID – технологии.



3. Модель и принципы фон Неймана



В 1946 году учёные Артур Бёркс, Герман Голдстайн и Джон фон Нейман опубликовали статью «Предварительное рассмотрение логического конструирования электронного вычислительного устройства», в которой изложили новые принципы построения и функционирования ЭВМ.

Имя фон Неймана в отличие от соавторов было широко известно в науке ⇒ данные идеи получили название архитектура (модель) и принципы фон Неймана



Модель фон Неймана

Система памяти

хранит как команды, так и данные
Доступ с помощью
регистра адреса
(memory address register, MAR)
и *регистра данных*
(memory data register, MDR)

Блок обработки данных *арифметико-логическое устройство (ALU)*

или
центральный процессор (CPU)
имеет небольшой объем памяти –
набор регистров

Блок управления

отвечает за операции между
компонентами модели
счетчик команд
+
регистр команд

Подсистема ввода-вывода (I/O)

энергонезависимый способ хранения
а также
способ выдачи данных пользователю
и принятие входных данных

Является абстрактной моделью ЭВМ

Принципы фон Неймана

Основные

Принцип программного управления.

Принцип хранимой программы.

Принцип однородности памяти.

Принцип отсутствия различий в семантике данных.

Принцип линейности и адресуемости памяти.

Принцип последовательного выполнения программы

Дополнительные

Принцип двоичного кодирования.

Принцип иерархической памяти.

Принцип низкоуровневости машинного языка.

Принцип микропрограммирования.



Джон фон Нейманн (1903-1957)

Принцип программного управления

Алгоритм, реализуемый вычислительной машиной, должен быть представлен в виде **программы**, представляющей собой последовательность управляющих слов – команд.

Пример

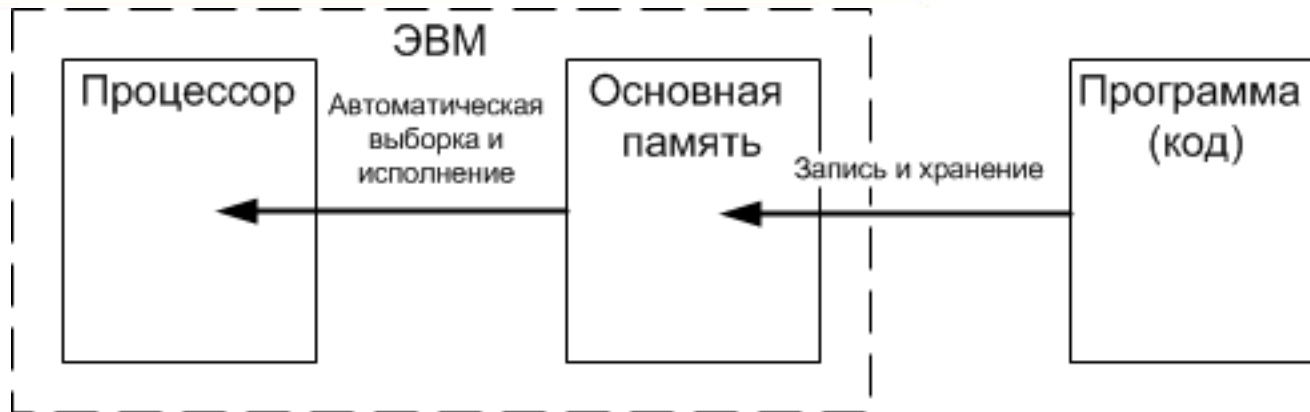
Алгоритм вычисления площади трапеции с основаниями А и В, высотой Н $\{S=0.5*(A+B)*H\}$.

Команды (трехадресные)	Комментарий
+, A, B,P1;	P1=A+B
*, P1,H,P2;	P2=P1*H
*,P2,"0.5",S;	S=R2*0.5



Принцип хранимой программы

Последовательность команд управления процессом вычисления (**программа**) должна храниться в основной памяти ЭВМ и извлекаться оттуда автоматически в процессе исполнения программы.



Первые ЭВМ с хранимой в памяти программой

EDVAC (1944-1951, США): Дж. Экерт, Дж. Мокли, Дж. Фон Нейман, Г. Голдсайд

Принцип однородности памяти (отсутствия различий между командами и данными)

Команды и данные хранятся в одной и той же памяти и внешне неразличимы – нет идентификаторов. Распознать их можно только по способу использования.



Компиляция, самомодификация

Принстонская и Гарвардская архитектуры

Принстонская – данные и команды программы хранятся в единой памяти; допустима *динамическая модификация команд*; используется во многих микропроцессорах – x86, ARM.

Гарвардская – данные и команды хранятся в отдельных (физически) блоках памяти; защита программ от модификации; используется при организации КЭШ-памяти, в некоторых процессорах управляющих систем (микроконтроллерах) для безопасности.



иногда Принципы фон Неймана дополняется еще одной трактовкой

Принципа однородности памяти

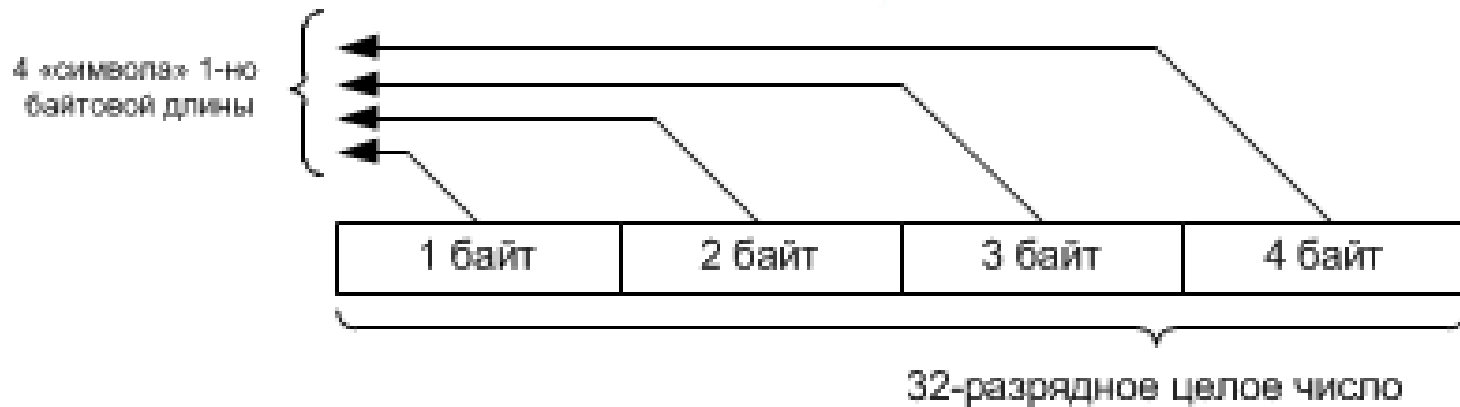
время чтения (записи) из/в любой ячейки одинаково
для всех ячеек



Принцип отсутствия различий в семантике данных

Данные различных типов и форматов хранятся в одной и той же памяти и внешне неразличимы – нет специальных идентификаторов типов данных. Распознать тип данных можно только по способу использования.

Например: 4 байта в памяти могут быть интерпретированы как 4 независимых символа или как одно 32-х разрядное целое число.



Альтернативный принцип – это использование идентификаторов типов команд и/или данных -ТЕГОВ

Принцип линейности и адресуемости памяти

Память ЭВМ представляет совокупность последовательно пронумерованных ячеек. Номера (адреса) ячеек образуют неразрывную (линейную) последовательность, причем процессору в любой момент времени доступна любая из них по ее номеру (адресу). **Ячейка** — минимально адресуемый элемент (минимальная единица, к которой можно обращаться). Обычно 1 байт. Ячейка состоит из разрядов.

Различают ячейку и **машинное слово**. С точки зрения архитектуры, машинное слово – это **минимальный** объём данных, которым могут обмениваться между собой различные узлы машины или **наибольшая длина данного**, выбираемого за одно обращение (16, 32, 64 бит).

За счет возможности считывания ячеек памяти по порядку, принцип линейности памяти обеспечивает другой ключевой принцип – последовательного исполнения программы.



Принцип последовательного выполнения команд программы и возможности перехода

- выполнение любой программы в ЭВМ сводится к выполнению ее команд в порядке возрастания номера (адреса) ячейки в памяти, где хранится команда.
- линейная последовательность выполнения команд может быть нарушена при необходимости путем исполнения специальных команд перехода или при обработки исключений

Данный принцип управления исполнением программы также называют принципом управления потоком команд.



Принцип двоичного кодирования

Данные и команды кодируются в виде двоичных чисел, называемых *словами*.

Двоичное кодирование обеспечивает:

- Простоту аппаратной поддержки в виде ключевых электронных схем;
- Помехоустойчивость двухуровневых дискретных сигналов;
- Простоту реализации арифметических операций;
- Простоту формального синтеза цифровых электронных схем.



Принцип иерархической памяти

- Память ЭВМ представляет собой иерархию запоминающих блоков, которые обладают различными параметрами и строятся на основе запоминающих элементов с различными принципами действия.
- Основными параметрами является пара быстродействие-объем.
- В современных ЭВМ количество уровней памяти составляет 5-8 шт. (регистровая, КЭШ различных уровней, основная, внешняя)



Принцип низкоуровневости машинного языка

Команды машинного языка (которые способна понимать и выполнять ЭВМ) должны осуществлять только элементарные действия над данными. Поддерживаемое множество таких действий должно быть достаточным, чтобы реализовать более сложные функции в виде программы из машинных команд.

По уровню машинных команд различают CISC (complex instruction set computer) и RISC (reduced instruction set computer) ЭВМ.

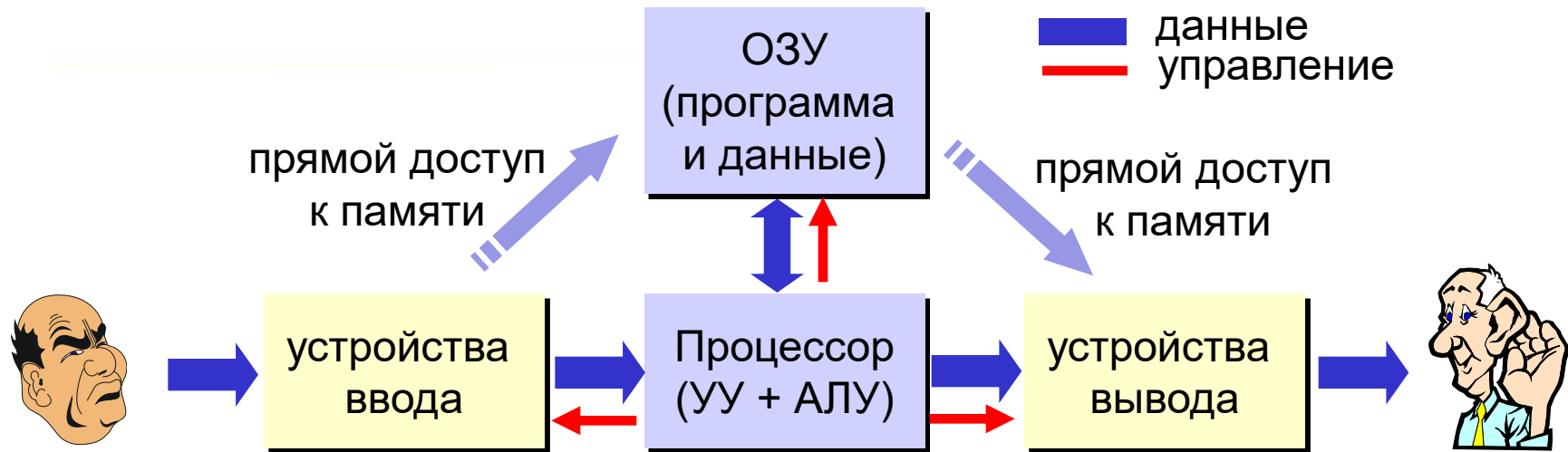


Принцип микропрограммирования

Машинные команды не должны напрямую управлять аппаратурой (схемами) ЭВМ, что привело бы к усложнению их формата. Каждая машинная команда представляется в виде последовательности еще более простых команд, содержащих данные о состоянии управляющих электрических сигналов – **микропрограммы.**



Архитектура ЭВМ Дж. фон Неймана



Революционность идей Фон Неймана - **Строгая специализация** устройств (жёстко распределить выполняемые ЭВМ функции между различными устройствами)

АЛУ (вид ОУ) может выполнить следующие действия.

1. Считать содержимое некоторой ячейки памяти
2. Записать машинное слово в некоторую ячейку памяти
3. Выполнить различные операции над данными в своих регистрах

УУ (Устройство управления):

Автоматическое исполнение программы (выборка и декодирование команд, управление чтением и записью операндов в память, настройка ОУ);

Регистры УУ

- **регистр команд** (IR) хранит текущую выполняемую команду
- **счётчик адреса** =счётчик команд (IP) хранит адрес следующей выполняемой команды

После выполнения очередной команды ЭВМ "не помнит", какую команду она выполнила - основа для **мультипрограммного** режима работы компьютера



Современные ЭВМ в той или иной степени **нарушают практически все принципы Фон Неймана** (кроме принципа автоматической работы)

- различают команды и данные
- нарушают принцип однородности и линейности памяти
- нарушают принцип последовательного выполнения команд



Примеры ненеймановских ЭВМ

- Теговые ЭВМ - нарушен принцип отсутствия различий в семантике данных
- Поточковые и редуцированные ЭВМ – нарушен принцип последовательного выполнения команд программы
- Нейровычислители – работают по принципу сетей узлов обработки с настройкой функций обработки через обратную связь.
- Другие (параллельные, векторные, матричные ЭВМ. Транспьютеры. Систематические матрицы. Теговые и дескрипторные ЭВМ)



Теговые ЭВМ

В Теговых ЭВМ тип, формат данных записаны в специальном поле – Теге, который хранится вместе с данными как неотъемлемая их часть.



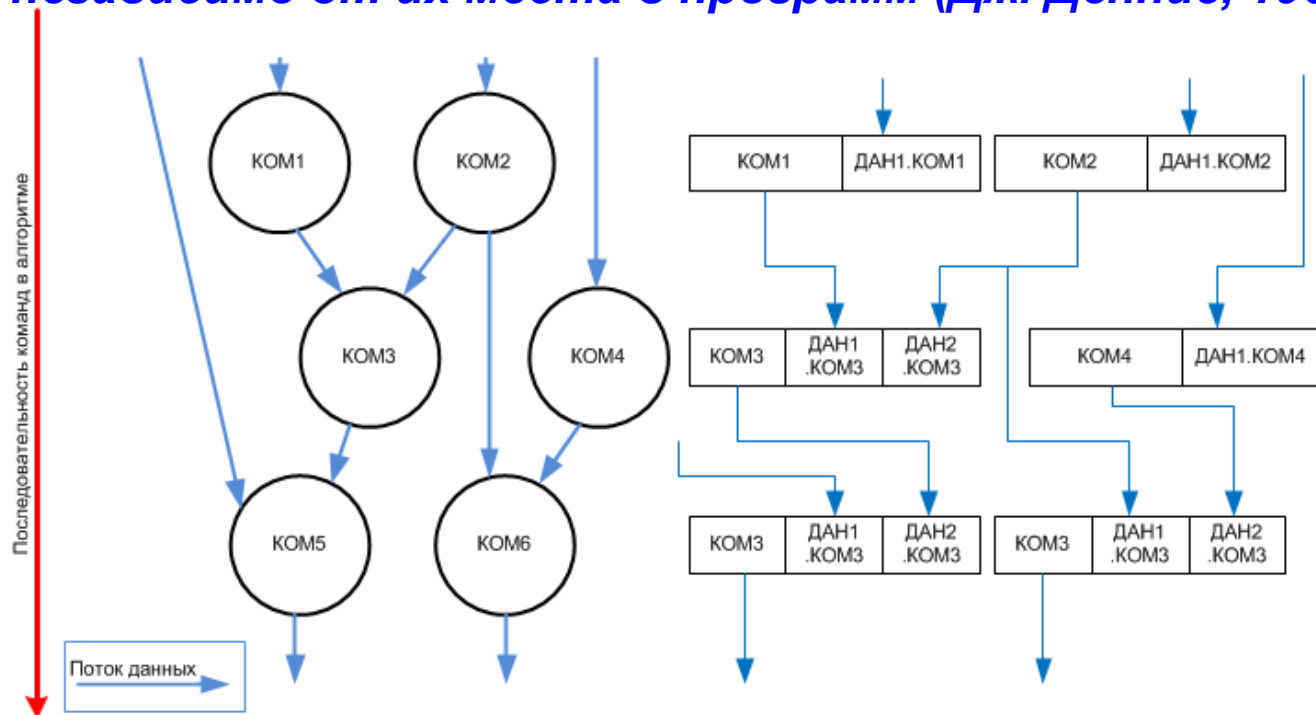
+ короче команда, меньше размер программ, проще компилятор, более жесткий контроль типов

- большой размер данных, более сложное и (возможно) длительное исполнение команд



Потоковые ЭВМ с управлением потоком данных (data driven)

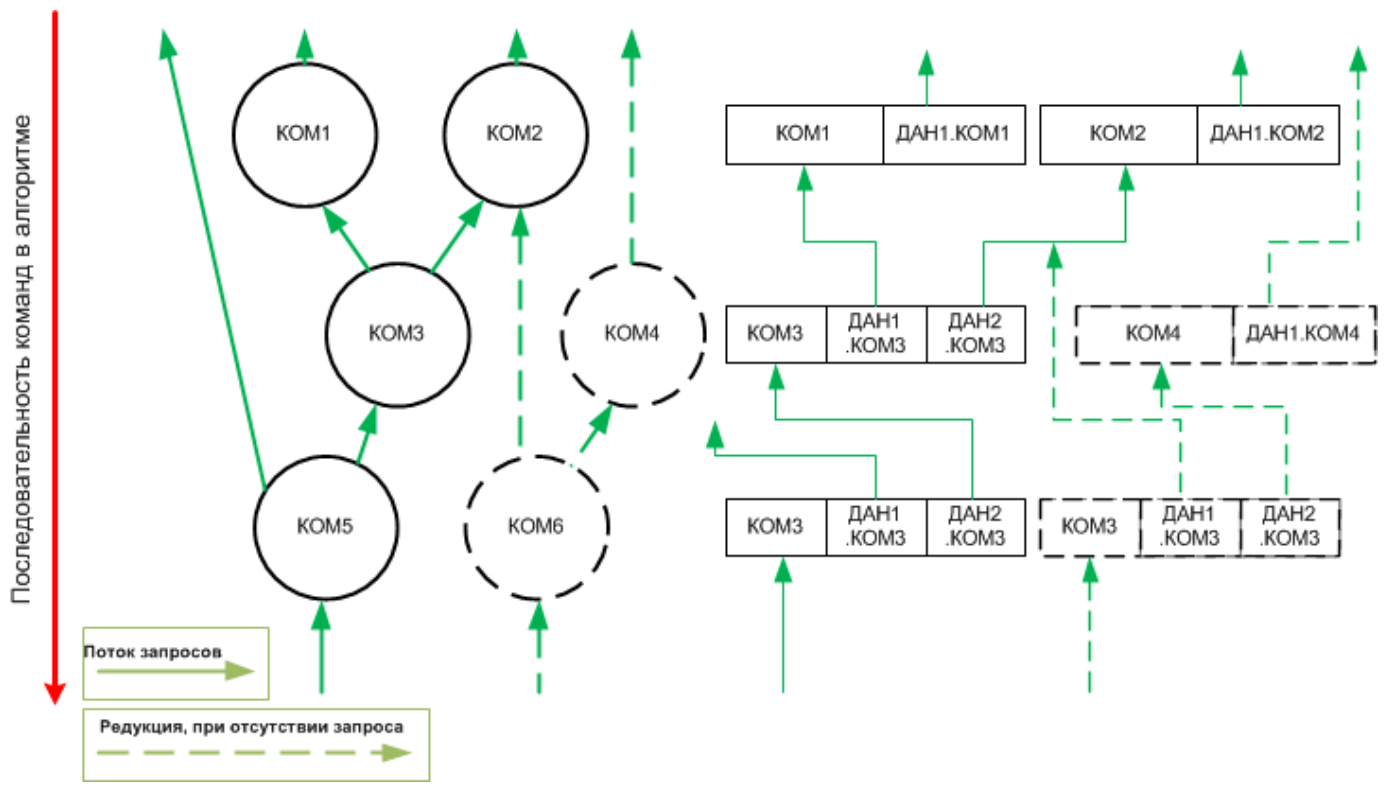
должны выполняться все команды, для которых есть данные, независимо от их места в программ (Дж. Деннис, 1967 г.)



Команды выполняются по готовности данных от ПРЕДЫДУЩИХ команд. Если ОДНОВРЕМЕННО готовы данные для нескольких команд, то они выполняются параллельно – для этого предусмотрено несколько операционных блоков. **Мультиредовые (гипертредовые) ЭВМ** – вариант data driven организации, где вместо команд – нити (треды, thread)



Редукционные ЭВМ с управлением потоком запросов (demand driven)



Команды выполняются по запросам данных от ПОСЛЕДУЮЩИХ команд. Если данные нигде не используются, то команды, их вырабатывающие, не запрашиваются и не исполняются. Граф потока команд-данных сокращается – редуцируется. Выполнение программы начинается с «последней команды»



Повышение производительности в фон неймановских машинах

- увеличение **разрядности** обработки данных (16 бит, 32 и 64 бит);
- активное использование **конвейеризации** при выборке и обработке команд;
- активное использование **кэш-памяти**, т.е. модулей памяти, которые являются буферными между процессором и оперативной памятью.



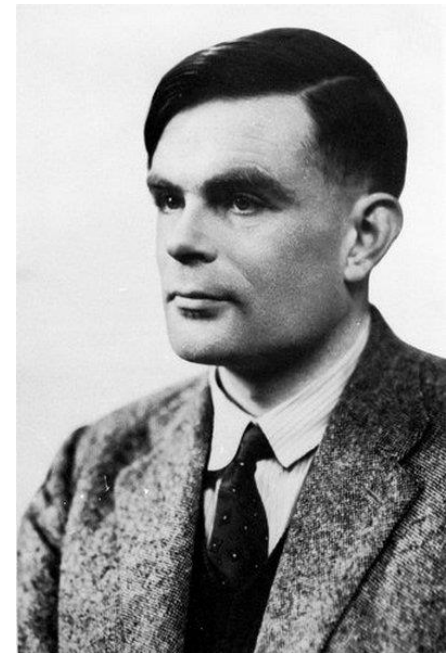
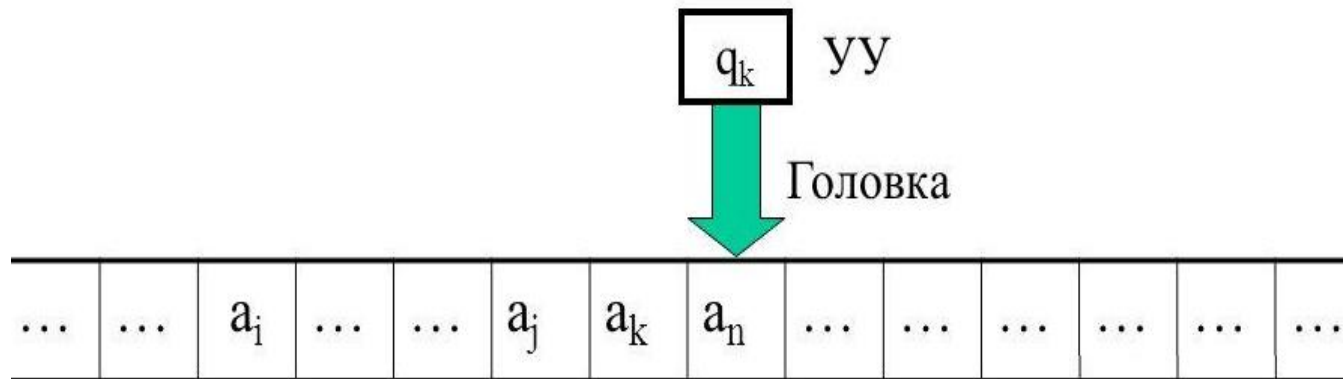
4. Машина Тьюринга



Это абстрактная машина, предложенная Тьюрингом в 1936 г. в качестве универсальной алгоритмической модели.

Она состоит из трех частей:

- лента;
- головка;
- управляющее устройство (УУ).



Машина Тьюринга против машины фон Неймана

Обе машины – абстрактные модели.

Машина Тьюринга

- абстрактный исполнитель алгоритмов; может обрабатывать входные данные любого объема;
- определяет вычислительные возможности;
- служит **доказательством проблемы решения**;
- не является архитектурной моделью.

Машина Фон Неймана

- абстрактный исполнитель, т.к. детали в архитектуре этого вычислителя не конкретизированы;
- архитектура для построения реальных компьютеров; **руководство, как создавать компьютеры**;
- ничего не говорит о возможностях вычислений.



5. Архитектура и организация ЭВМ



Архитектура ЭВМ

Архитектура – это множество ресурсов ЭВМ, доступных пользователю на структурном (логическом, функциональном) уровне, **без детализации** способов взаимодействия процессоров, устройств памяти, внешних устройств и программных средств.

При изучении архитектуры рассматривают:

- состав и характеристики процессоров, включая системы команд;
- состав и характеристики устройств памяти и ВУ;
- состав программных средств разработки ПО;
- вид ОС и режимы обработки данных.

Принстонская архитектура (фон-неймановская) - хранение команд и данных в общей памяти. Все современные настольные ПК

Гарвардская архитектура - раздельное хранение команд и данных. Большинство микроконтроллеров.



Достоинства и недостатки Гарвардской архитектуры

Первый компьютер - Марк I. Разработан и построен в 1941 году.
Архитектура не использовалась до конца 70-х годов.

Достоинства разработчикам микроконтроллеров (МК)

- **гибкость и универсальность Принстонской архитектуры не имеют большого значения для МК.**

Анализ реальных программ управления: объем памяти данных МК на порядок меньше требуемого объема памяти программ. => Использование единого адресного пространства приводило к увеличению формата команд за счет увеличения числа разрядов для адресации операндов.

- **обеспечивает более высокую скорость выполнения программы по сравнению с Принстонской за счет возможности реализации параллельных операций.**
- **невозможно производить операцию записи в память программ, что исключает возможность случайного разрушения управляющей программы**

Недостаток: усложняется схема реализации доступа к памяти



Организация ЭВМ

Организация – это способы распределения функций, установления связи и взаимодействия процессоров, устройств памяти и внешних устройств, **используемые для реализации возможностей, заложенных в архитектуре**. При изучении организации рассматривают:

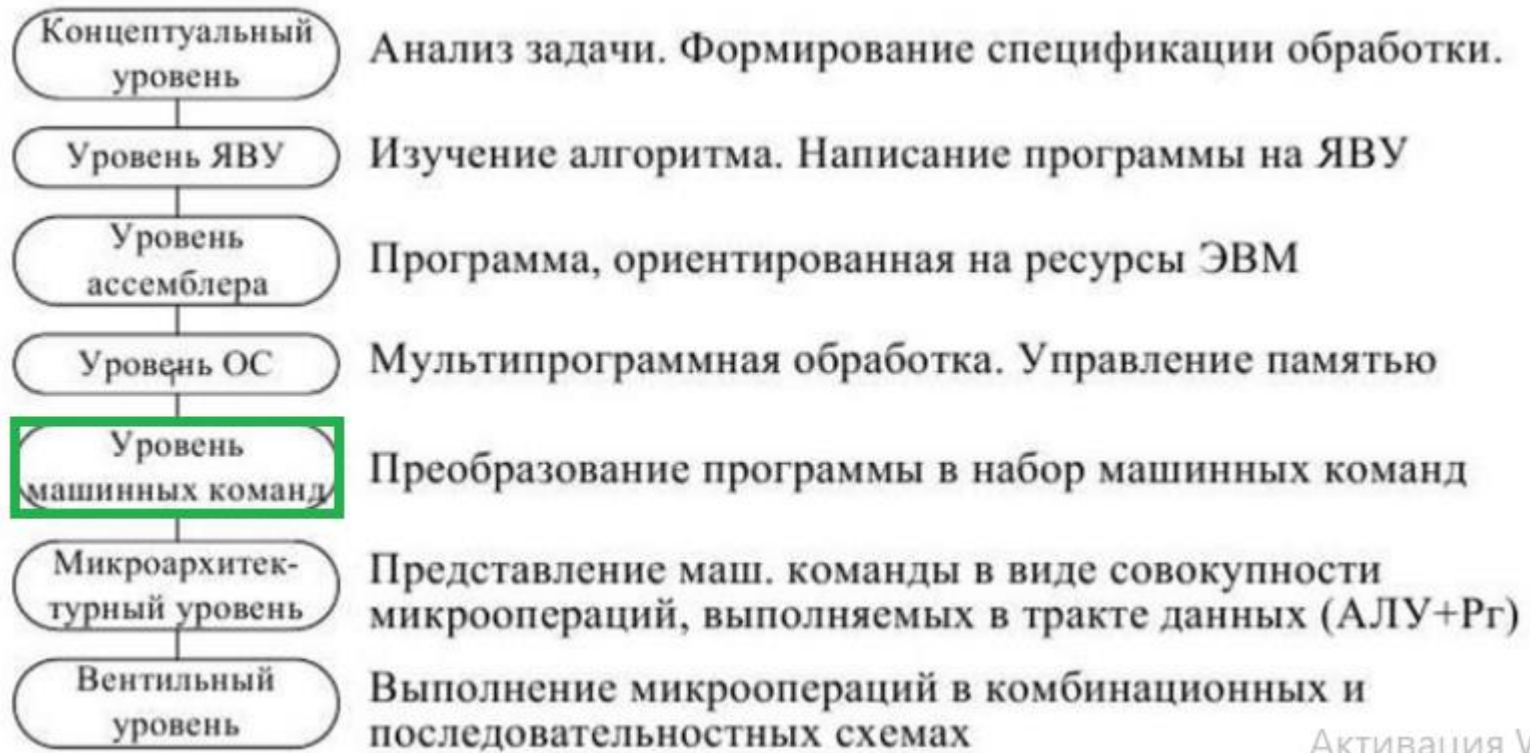
- представление и форматы данных;
- уровни памяти и их взаимодействие;
- состав и форматы машинных команд;
- систему прерываний;
- способы обмена данными.

Реализация – способы технического исполнения конкретных устройств, линий или шин связи и протоколов взаимодействия между ними.

Обычно **на уровнях организации и реализации происходит перераспределение функций** между аппаратными и программными средствами. Это порождает семейство машин одной архитектуры, но разной производительности

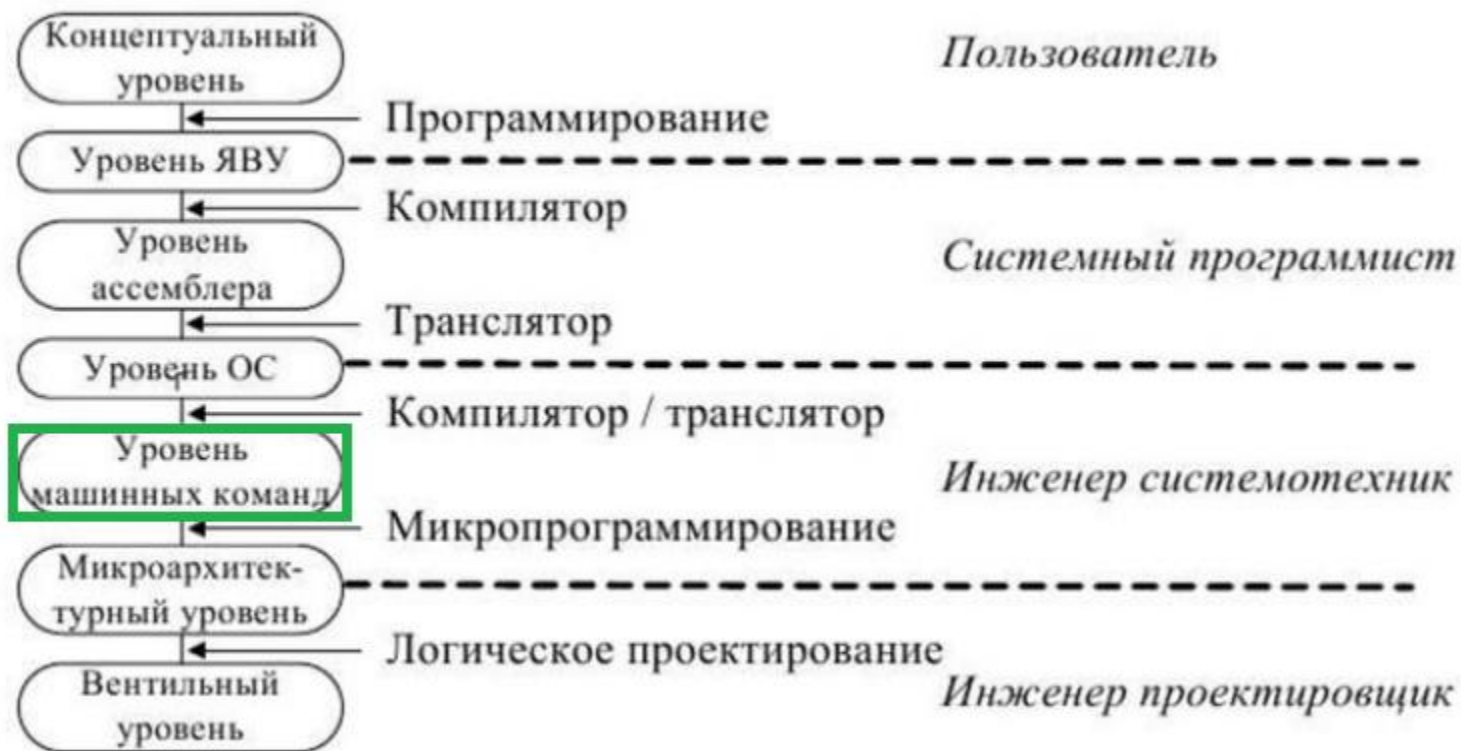


Уровни организации ЭВМ



Активация V

Уровни организации ЭВМ

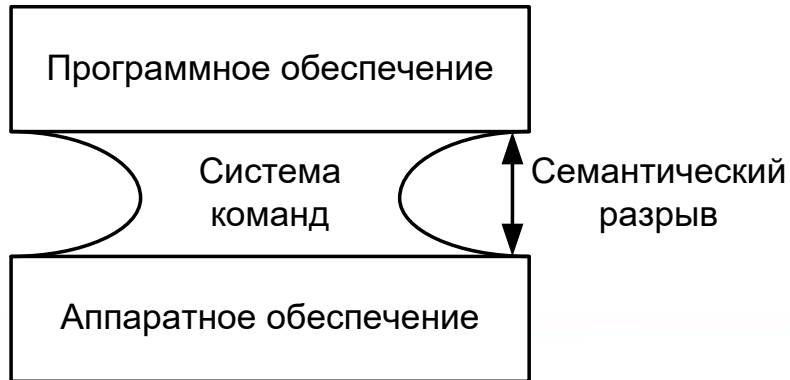


Особенности многоуровневой организации

- Каждый верхний уровень интерпретируется одним или несколькими нижними уровнями.
- Каждый из уровней можно проектировать независимо.
- Модификация нижних уровней не влияет на реализацию верхних.
- Чем ниже уровень реализации программы, тем более высокая производительность достижима.



Понятие семантического разрыва



Языки высокого уровня (ЯВУ) имеют следующие характеристики:

- память состоит из набора дискретных именованных переменных.
- используются многомерные, а не просто линейные данные.
- существует резкое разграничение между данными и командами.
- тип данных определяет и операции, выполняемые над ними

Принципы, на которых основывается архитектура фон Неймана, не согласуются с принципами ЯВУ



Понятие семантического разрыва

Система команд первых 3-х поколений ВТ подстраивалась под потребности технологий программирования, включая в состав новые, более развитые команды. Догнать высокие темпы развития технологий программирования процессоростроители не могли. Образовался семантический разрыв.

Факт различия принципов, лежащих в основе ЯВУ и тех принципов, которые определяют архитектуру ЭВМ, называется семантическим разрывом. Проблема выражается в неоправданном падении производительности ВС.

Способы его преодоления зависят от типа архитектуры ЭВМ:

1. специализация машин для традиционных ВМ со сложным набором команд (CISC) (аппаратная реализация графических преобразований)
2. переход к ВМ с сокращенным набором команд (RISC) (реализация операторов ЯВУ на основе команд RISC-процессора оказывается столь же эффективной, как и аппаратная реализация)



6. Эволюция микропроцессорных архитектур



Узловой момент эволюции - концепция VM с хранимой в памяти программой (1945 г. фон Нейман).

Относительно неё история развития VT представляется в виде **3-х этапов**:

- донеймановский период,
- эра VM с фон-неймановской архитектурой
- постнеймановская эпоха (эпоха параллельных и распределённых вычислений).



Эволюция МП архитектур ассоциировалась с революционными технологическими прорывами.

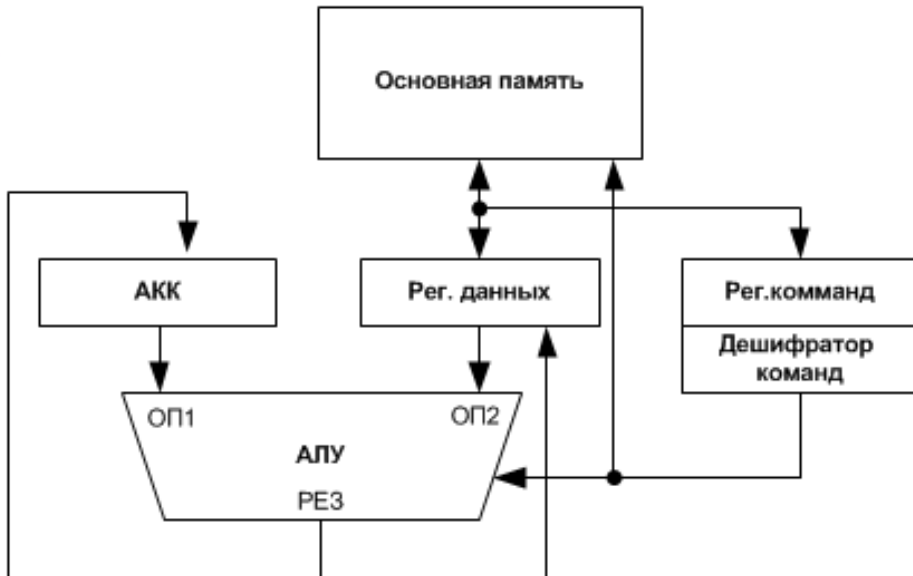
1-е поколение ВТ (1937–1953):

- элементная база - электронные лампы.
- программирование - машинный код, затем ассемблер.
- **аккумуляторная архитектура.**



Аккумуляторная архитектура

Один из операндов должен обязательно находиться в специальном регистре-аккумуляторе. Результат также сохраняется в аккумуляторе. Извлечение 1-го операнда из аккумулятора, извлечение 2-го операнда из ОП, выполнение действий, помещение результата в аккумулятор).



- + хранение в команде адреса только одного операнда
- + один канал считывания данных из основной памяти
- аккумулятор – «узкое горлышко» обрабатываемого потока данных

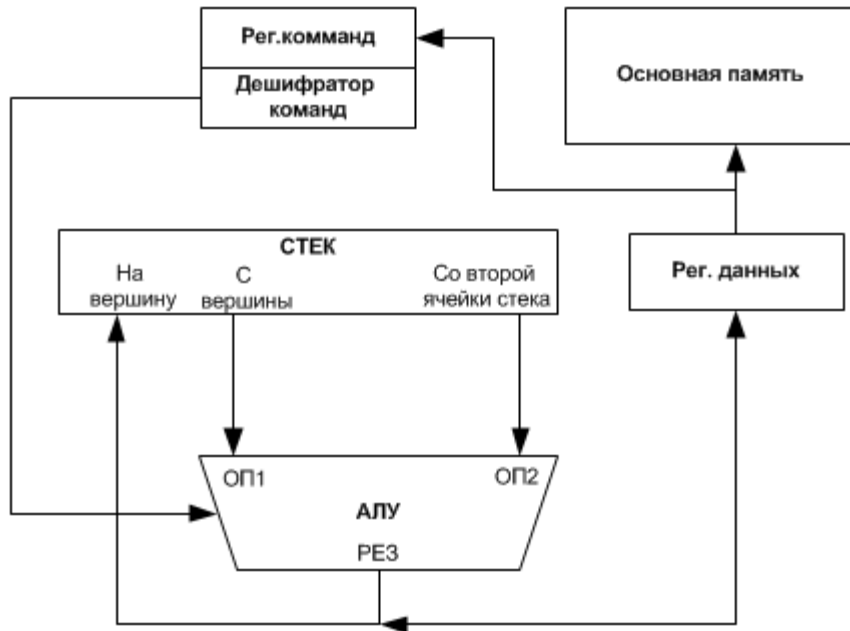
2-е поколение ВТ (1954–1962):

- элементная база - транзисторы.
- **стековая архитектура.**
- **регистровая архитектура.**



Стековая архитектура

Стек - регистровая структура, работающая по принципу LIFO. Стек используется в качестве РОН. Стековая архитектура похожа на аккумуляторную, но вместо аккумулятора – стек.



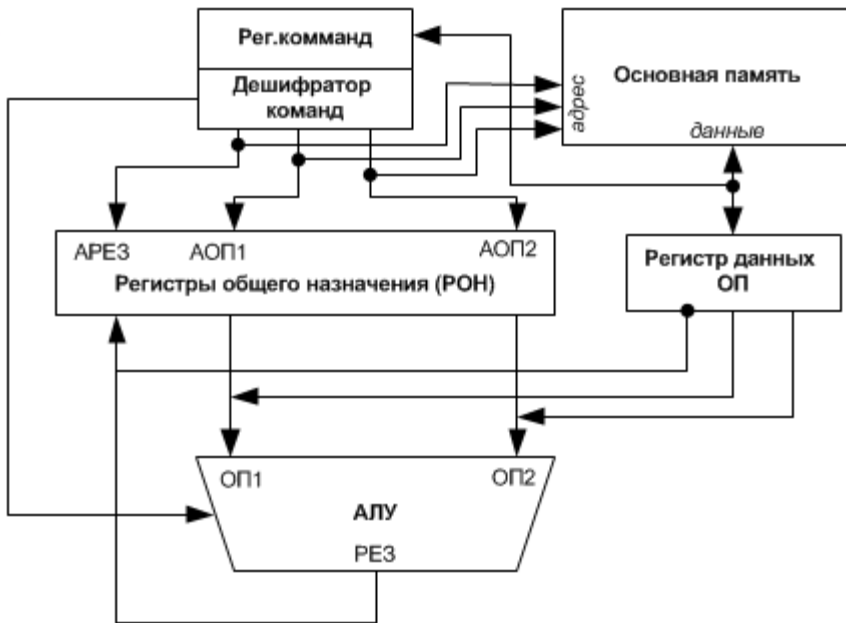
Извлечение операндов из вершины стека, выполнение действий, помещение результата в вершину стека
При ограниченном объёме доступной памяти стековая архитектура имела преимущество.

- + простота аппаратной структуры
- + «короткие» команды
- необходимость пересылки данных в стек перед обработкой или их постоянное хранение в стеке
- необходимо четко организовывать данные в стеке под порядок их обработки

Регистровая архитектура

Появление полупроводниковых ЗУ → Увеличение объема ОП → отказ от стековой архитектуры

В состав процессора входит большое количество РОНов. В команде необходимо указать номера регистров, хранящих операнды, а также номер регистра результата.



- + нет «узкого горлышка» - аккумулятора
- + операнды из ОП и регистров используются в произвольной комбинации
- сложная аппаратная структура с несколькими логическими каналами считывания из основной памяти

3-е поколение ВТ (1963–1972):

- элементная база – ИС
- многозадачные ОС
- **CISC** архитектура (ВМ со сложным набором команд)

4-е поколение ВТ (1973–1984):

- элементная база - БИС.
- ЯВУ → резкое снижение востребованности CISC инструкций (компиляторы использовали только небольшое подмножество из них) → переход к **RISC** архитектуре (ВМ с сокращенным набором команд)



90-е годы:

- **суперскалярные процессоры**
- увеличение числа конвейеров ограничивает дальнейшее распараллеливание на уровне команд
- необходимость **использования более высоких уровней параллелизма** (постнеймановская эпоха)



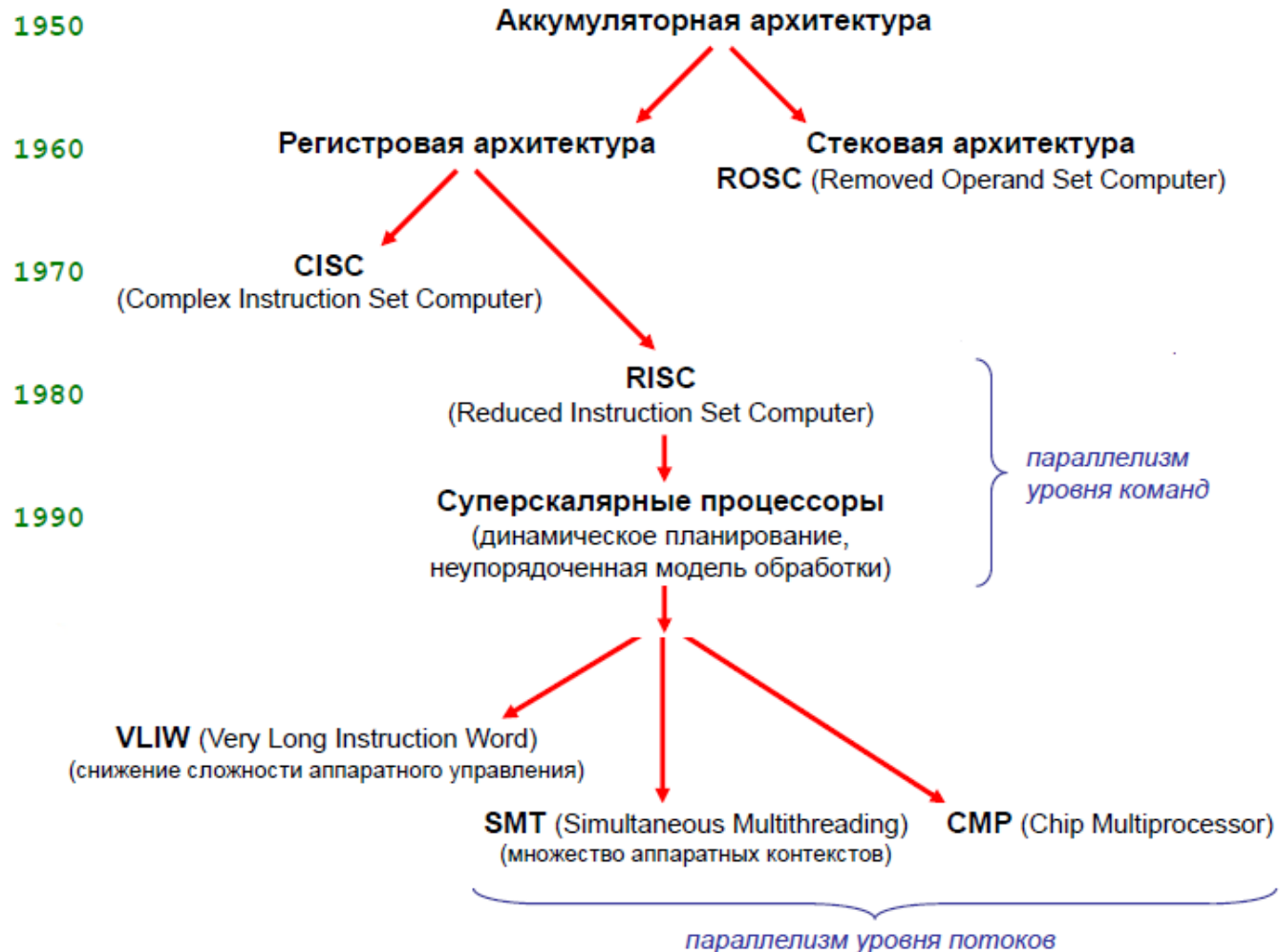
Эволюция микропроцессорных архитектур

Перспективные пути развития

- **VLIW** (Very Long Instruction Word) - снижение сложности аппаратного управления
- **SMT** (Simultaneous Multithreading) - многопоточное процессирование - технология, позволяющая выполнять инструкции из нескольких потоков выполнения (программ) на одном суперскалярном конвейере.
Потоки разделяют один суперскалярный конвейер процессора (ALU, FPU, Load/Store)
- **CMP** (Chip Multiprocessor) - многоядерное процессирование
 - Процессорные ядра размещены на одном чипе (Processor chip)
 - Ядра процессора могут разделять некоторые ресурсы (например, кеш-память)



Эволюция микропроцессорных архитектур



Альтернативные архитектуры ЭВМ

Счетчик команд - "узкое горло".

“Не-фон-Неймановская” архитектура допускает одновременный анализ более одной команды.

Наиболее перспективное направление увеличения скорости решения прикладных задач - широкое внедрение **идей параллелизма** в работу ВС.

ВС - VM, позволяющая выполнять параллельную обработку частей программы или различных программ на нескольких процессорных элементах

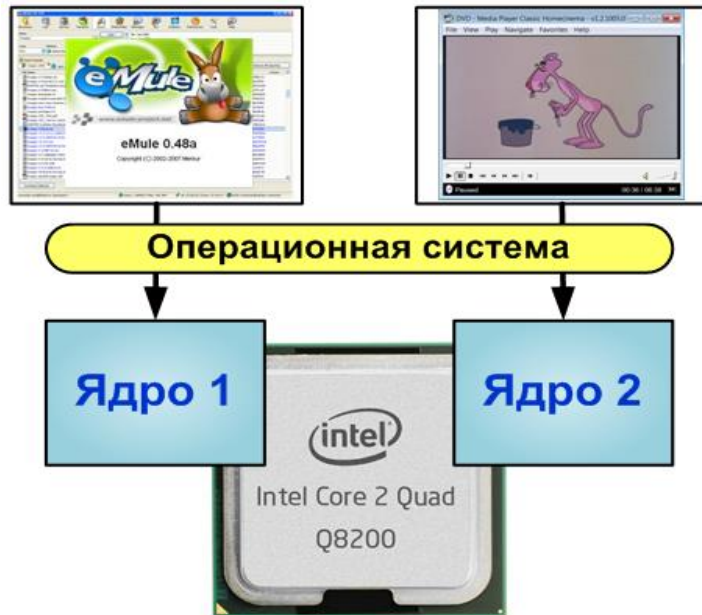


7. Уровни параллелизма



Уровень заданий (Распараллеливание на уровне задач)

ВС решает различные несвязанные задания.



Решаемая задача естественным образом состоит из **независимых подзадач**, каждую из которых можно решить отдельно.

Пример: сжатие аудио-альбома. Каждая запись может обрабатываться отдельно, так как она никак не связана с другими.

Распараллеливание на уровне задач нам демонстрирует ОС, запуская на многоядерной машине программы на разных ядрах

Данный вид распараллеливания не применим к однородной задаче.

Уровень параллелизма данных

Параллелизм заключается в применении одной и той же операции к множеству элементов данных.

ВС позволяет обрабатывать части одной программы на различных процессорах.

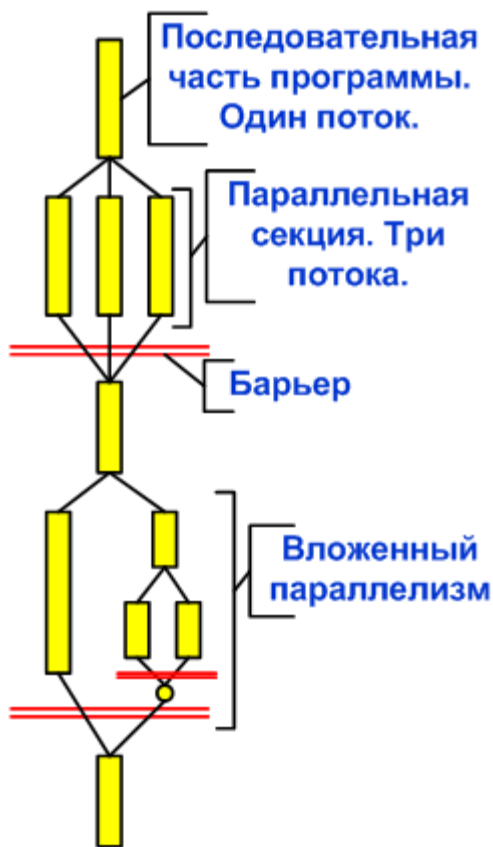
Пример: архиватор, использующий для упаковки несколько ядер процессора. Данные разбиваются на блоки, которые единообразным образом обрабатываются (упаковываются) на разных узлах.

Используется при решении задач численного моделирования. Счетная область разбивается на геометрические объекты и ячейки, вошедшие в эту область, отдаются на обработку определенному ядру - **геометрический параллелизм.**

Похожим на распараллеливание на уровне задач, но более сложен в реализации.



Уровень распараллеливания алгоритмов



Распараллеливание отдельных процедур и алгоритмов.

Примеры: алгоритмы параллельной сортировки, умножение матриц, решение системы линейных уравнений.

На этом уровне абстракций удобно использовать технологию параллельного программирования **OpenMP**.

OpenMP (Open Multi-Processing) — это набор директив компилятора, библиотечных процедур и переменных окружения, которые предназначены для программирования многопоточных приложений на многопроцессорных системах.

Используется модель параллельного выполнения «ветвление-слияние».

Параллелизм на уровне инструкций (Уровень команд)

Параллельная обработка процессором нескольких инструкций.
Пакетная обработка нескольких элементов данных одной командой процессора - технологии MMX, SSE, SSE2.

Программа представляет собой поток инструкций выполняемых процессором. Можно изменить порядок этих инструкций, распределить их по группам, которые будут выполняться параллельно, без изменения результата работы всей программы - это **параллелизмом на уровне инструкций**. Для его реализации используется несколько конвейеров команд, технология предсказания команд

Параллельные вычисления – реализующаяся тем или иным способом параллельная обработка данных на многих вычислительных узлах для повышения общей скорости расчета.



Параллелизм достигается при реализации следующих принципов:

■ **Независимость функционирования подсистем ЭВМ:**

- подсистемы ввода-вывода;
- подсистема обработки;
- подсистема памяти.

■ **Избыточность элементов ВС**

- АЛУ;
- Процессоры;
- ОЗУ;
- Контроллеры ввода-вывода;
- Кэш-память.

■ **Конвейерная реализация обработки команд**

- Обращение к памяти одновременно с обработкой команд
- Спекулятивная загрузка.



В научной литературе много **различных названий**, характеризующих лишь общие принципы функционирования параллельных машин:

- векторно-конвейерные,
- массивно-параллельные,
- компьютеры с широким командным словом,
- систолические массивы,
- гиперкубы,
- спецпроцессоры и мультипроцессоры,
- иерархические и кластерные компьютеры,
- dataflow,
- матричные ЭВМ и многие другие.



Предложено много подходов к систематизации всех средств ВТ.

Для классификации компьютеров использовались следующие **классификационные признаки**:

- принцип действия;
- используемая элементная база;
- назначение;
- размеры и вычислительная мощность;
- особенности архитектуры.



- **По принципу действия** ЭВМ делятся на цифровые, аналоговые и гибридные.
- **По этапам создания** ЭВМ условно делятся на поколения с учетом используемой элементной базы.
- **По назначению** ЭВМ можно разделить на: специализированные, универсальные и проблемно-ориентированные.
- **По размерам и вычислительной мощности** ЭВМ делятся на суперЭВМ, большие, малые, сверхмалые. Эта классификация потеряла свою актуальность. Можно говорить только о существовании класса суперЭВМ (суперкомпьютеров).
- Классификация **с учетом особенностей архитектуры**
Попытки систематизировать все множество архитектур начались после **опубликования М.Флинном** 1-го варианта классификации ВС в конце 60-х годов и непрерывно продолжают по сей день.



Конец лекции 1



8. Классификация архитектур по параллельной обработке данных по Флинну



>10 различных классификаций ВС (<http://www.parallel.ru>)

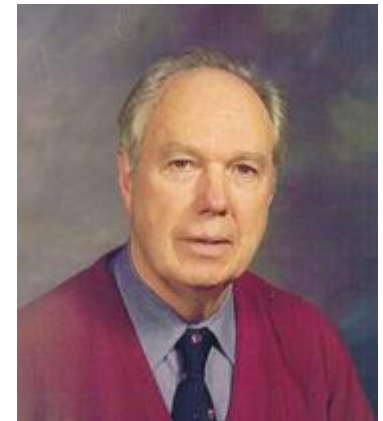
Ключевая – классификация Флинна - классификация, основанная на **различных комбинациях количества потоков команд и данных.**

В 1966 году М.Флинном (Michael J. Flynn) был предложен подход к классификации архитектур ВС.

Основа - понятие **потока** – это последовательность элементов, команд или данных, обрабатываемых процессором.

Классификация описывает 4 архитектурных класса:

- SISD = Single Instruction Single Data
- MISD = Multiple Instruction Single Data
- SIMD = Single Instruction Multiple Data
- MIMD = Multiple Instruction Multiple Data



SISD

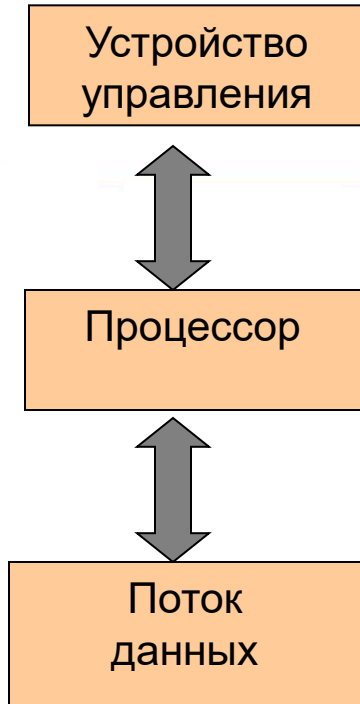
SISD (single instruction stream / single data stream) – одиночный поток команд и одиночный поток данных.

К этому классу относятся последовательные компьютерные системы, которые имеют один центральный процессор, обрабатывающий только один поток последовательно исполняемых инструкций (машины фон-неймановского типа).

Для увеличения производительности может применяться **конвейерная** обработка.

В случае **векторных** систем векторный поток данных следует рассматривать как поток из одиночных неделимых векторов.

Классические языки высокого уровня (C++) также ориентированы на программирование в классе SISD. В настоящее время выпуск SISD процессоров почти прекращён (низкая производительность из-за низкого уровня параллелизма вычислений)



SIMD

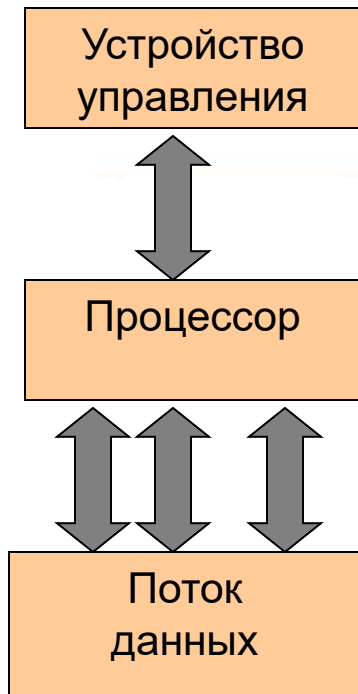
SIMD (single instruction stream / multiple data stream) – одиночный поток команд и множественный поток данных.

Эти системы обычно имеют большое количество процессоров, от 1024 до 16384, которые могут выполнять одну и ту же инструкцию относительно разных данных в жесткой конфигурации.

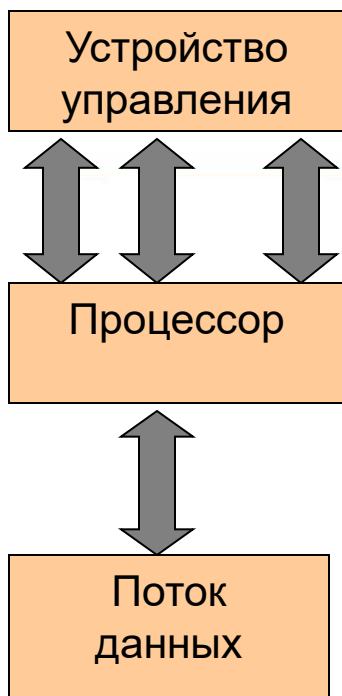
Представители класса SIMD впервые достигли производительности порядка GFLOPS

Примеры:

- **векторные процессоры** (операнд: скаляр или вектор). Векторную обработку внедряют и в процессоры классов SISD и MIMD: технологии **MMX**, **SSE**, **3DNow!** - SIMD расширение IA32
- **матричные процессоры** (массив процессоров с единым потоком команд)
- **архитектура VLIW** (Very Long Instruction Word)/**EPIC** (Explicitly Parallel Instruction Computing)



MISD



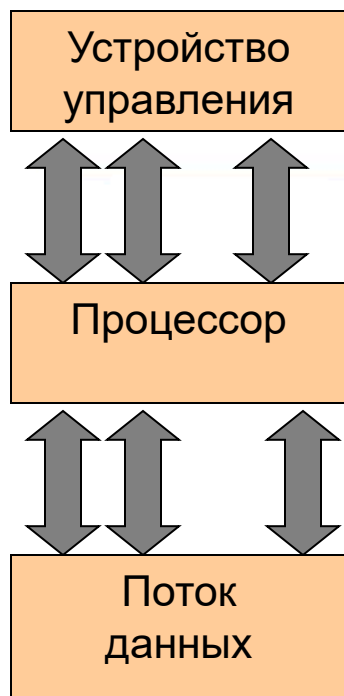
MISD (multiple instruction stream / single data stream) – множественный поток команд и одиночный поток данных.

Теоретически в этом типе машин множество инструкций должно выполняться над единственным потоком данных. До сих пор **нет ни одной реальной машины**, попадающей в данный класс

Ряд исследователей относят конвейерные машины к этому классу.

К данному классу можно отнести появившиеся многоядерные компьютеры.

MIMD



MIMD (multiple instruction stream / multiple data stream) – множественный поток команд и множественный поток данных.

Эти машины параллельно выполняют несколько потоков инструкций над различными потоками данных. **Отличие от многопроцессорных SISD-машин:** команды и данные связаны, потому что они представляют различные части одной и той же задачи.

Все современные процессоры (общего и специального назначения) попадают в класс MIMD.

Недостатки классификации Флинна:

- многие архитектуры (dataflow, векторно-конвейерные машины) четко не вписываются в данную классификацию
- класс MIMD чрезвычайно заполнен

Для класса MIMD предложена классификация Хокни, которая основана на используемых **способах организации оперативной памяти**.

Такой подход позволяет различать два важных типа многопроцессорных систем:

Мультипроцессоры (multiprocessors) или системы с общей разделяемой памятью

Мультикомпьютеры (multicomputers) или системы с распределенной памятью.

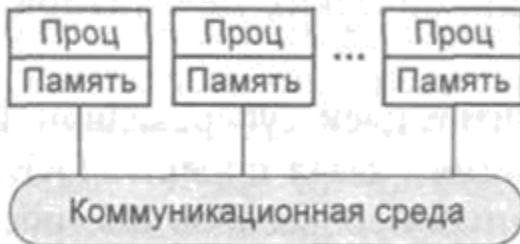


2 типа многопроцессорных систем



Параллельные компьютеры
с общей памятью

Мультипроцессоры – системы с общей памятью

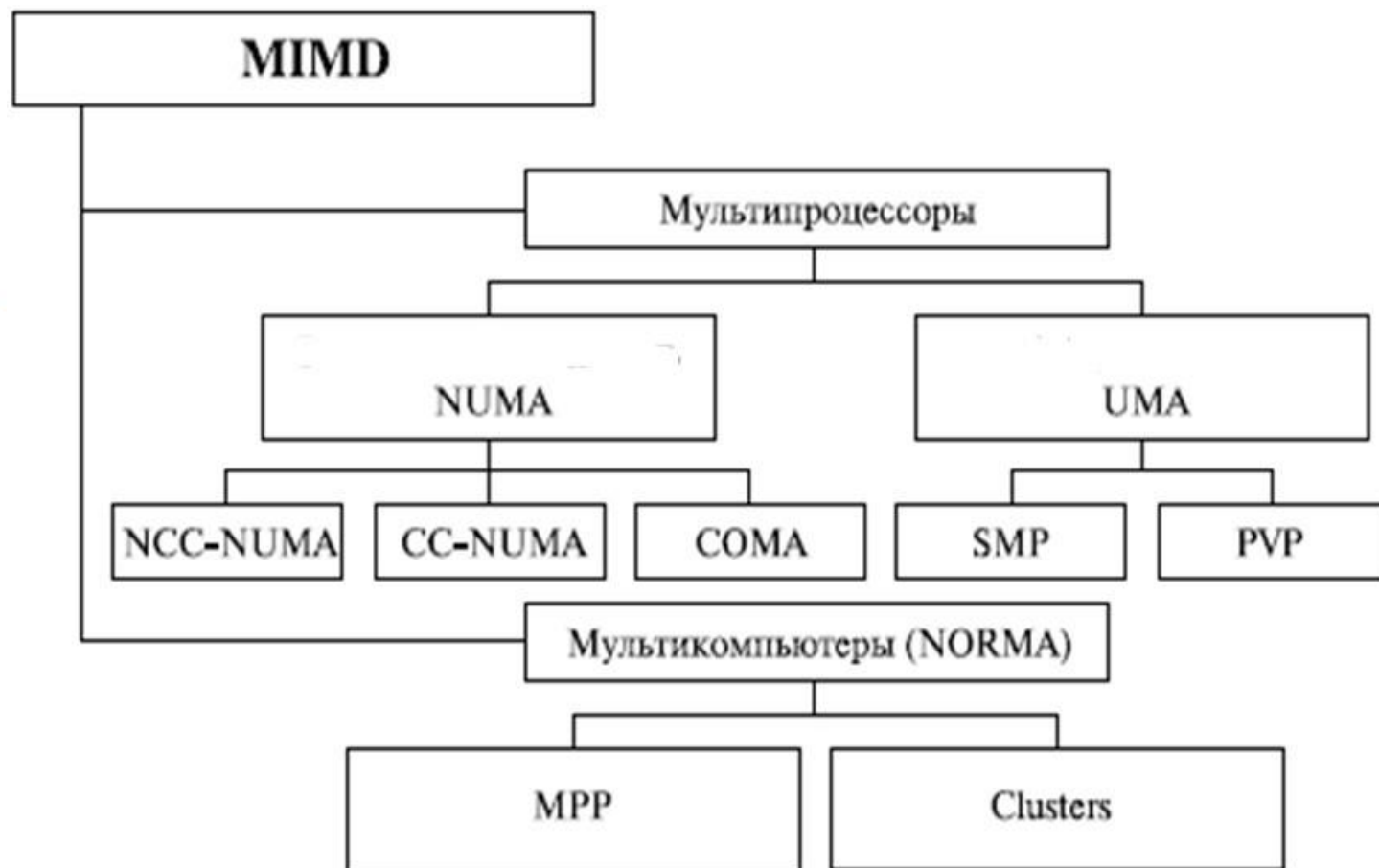


Параллельные компьютеры
с распределенной памятью

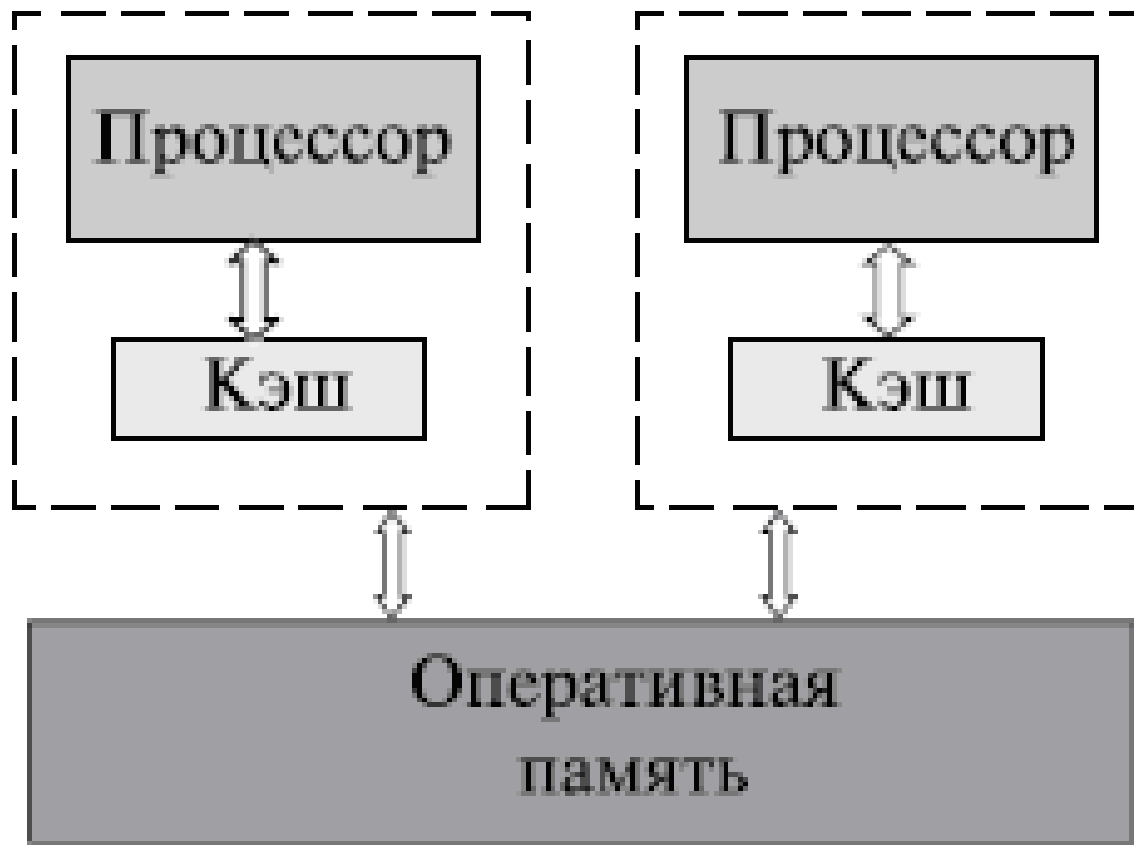
Мультикомпьютеры - системы с распределенной памятью

9. MIMD системы (Классификация Хокни)





Мультипроцессоры с однородным доступом к памяти (UMA)



Среди систем UMA (Unified Memory Access) выделяют:

- симметричные мультипроцессорные системы (**SMP** – symmetric multiprocessor)
- параллельные векторные системы (**PVP** – parallel vector processor)

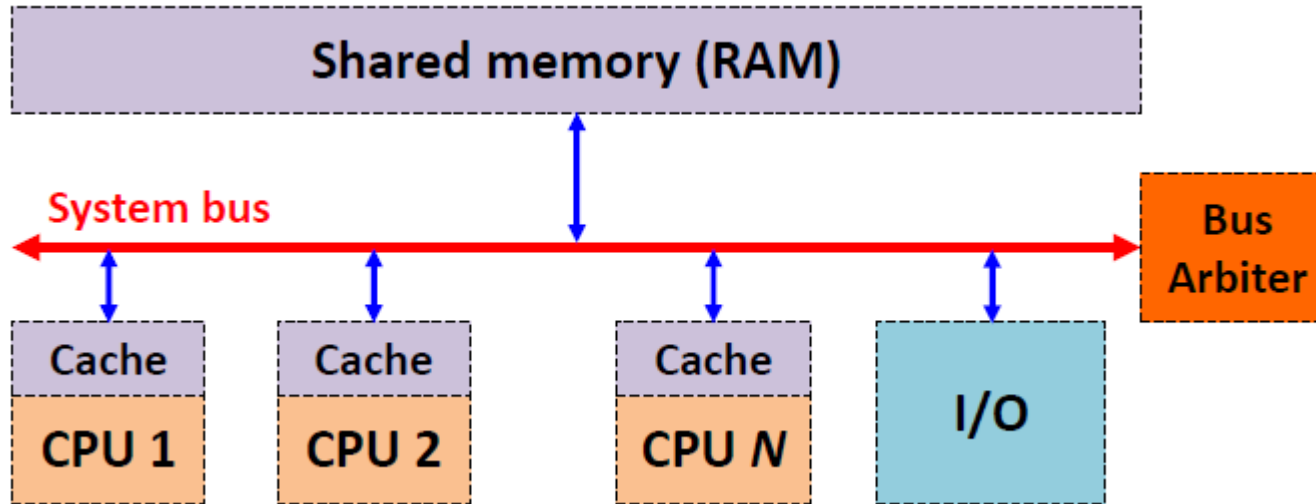


SMP-система

Состоит из

- нескольких **однородных** процессоров
- массива общей памяти (обычно из нескольких независимых блоков).

Все процессоры имеют доступ к любой точке памяти с одинаковой скоростью.



Работает под управлением единой ОС (UNIX-подобной). ОС автоматически распределяет нити по процессорам, но возможна и явная привязка.

Примеры: рабочие станции на базе процессоров Intel (IBM, HP, Compaq, Dell)

Достоинства SMP-систем:

- *простота и универсальность для программирования.* Архитектура SMP не накладывает ограничений на модель программирования - программирование в модели общей памяти (POSIX threads, OpenMP, ...)
- *использование общей памяти увеличивает скорость такого обмена*, пользователь также имеет доступ сразу ко всему объему памяти. Для SMP-систем существуют довольно эффективные средства автоматического распараллеливания;
- *простота эксплуатации.* Как правило, SMP-системы используют систему кондиционирования, основанную на воздушном охлаждении, что облегчает их техническое обслуживание;
- *относительно невысокая цена.*



Недостатки SMP-систем:

- *доступ с разных процессоров к общим данным и обеспечение*, в связи с этим, *однозначности* (когерентности) содержимого разных кэшей (cache coherence problem). Наличие общих данных при параллельных вычислениях приводит к необходимости синхронизации взаимодействия одновременно выполняемых потоков команд.
- системы с общей памятью *плохо масштабируются* (не более 32 процессоров в реальных системах). Контроллер памяти – узкое место.

Этот существенный недостаток SMP-систем не позволяет считать их по-настоящему перспективными. *Причиной плохой масштабируемости является то, что в каждый момент времени к памяти может обращаться только один процессор.*



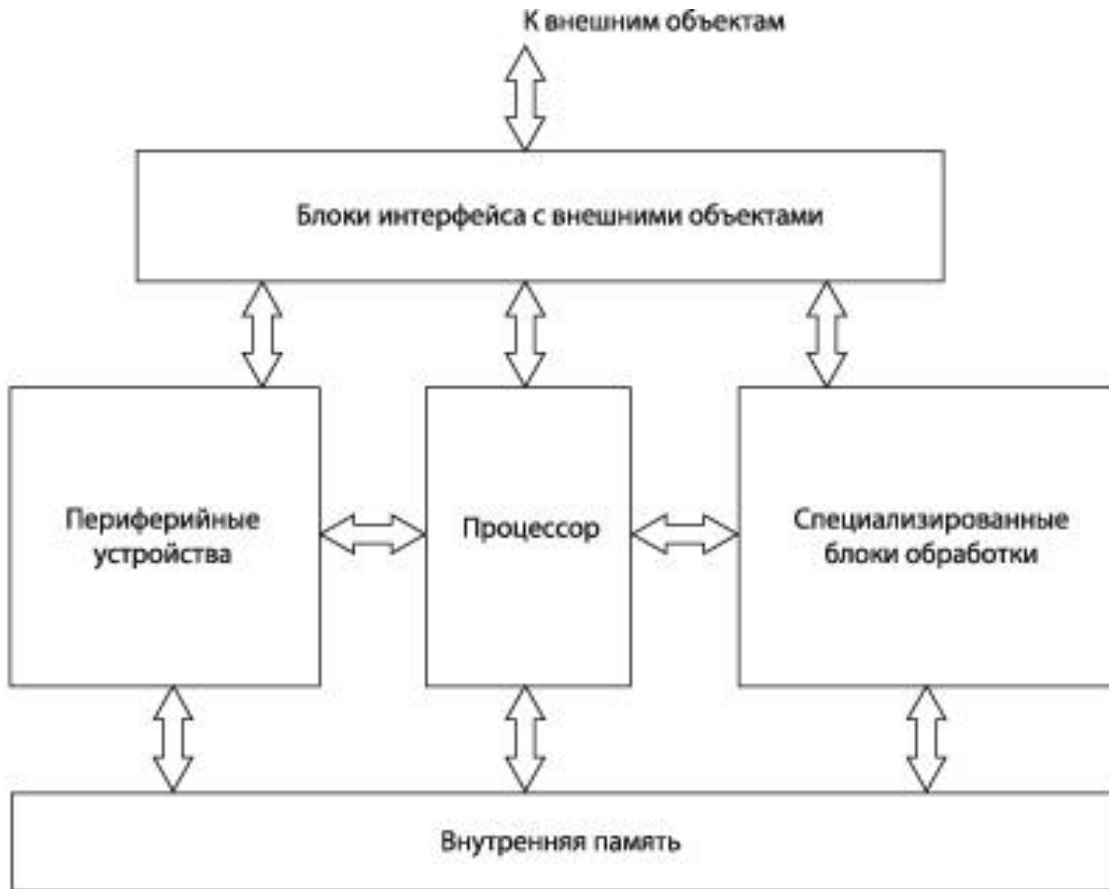
Пример SMP-системы: многоядерные процессоры (Multi-core processors)
(CMP – Chip MultiProcessor)

Закон Мура: мощность последовательных процессоров возрастает практически в 2 раза каждые 18-24 месяцев → Возможность размещения на одном чипе сразу нескольких процессоров.

Многоядерный процессор с точки зрения ОС - это несколько одноядерных и он допускает симметричное мультипроцессирование.

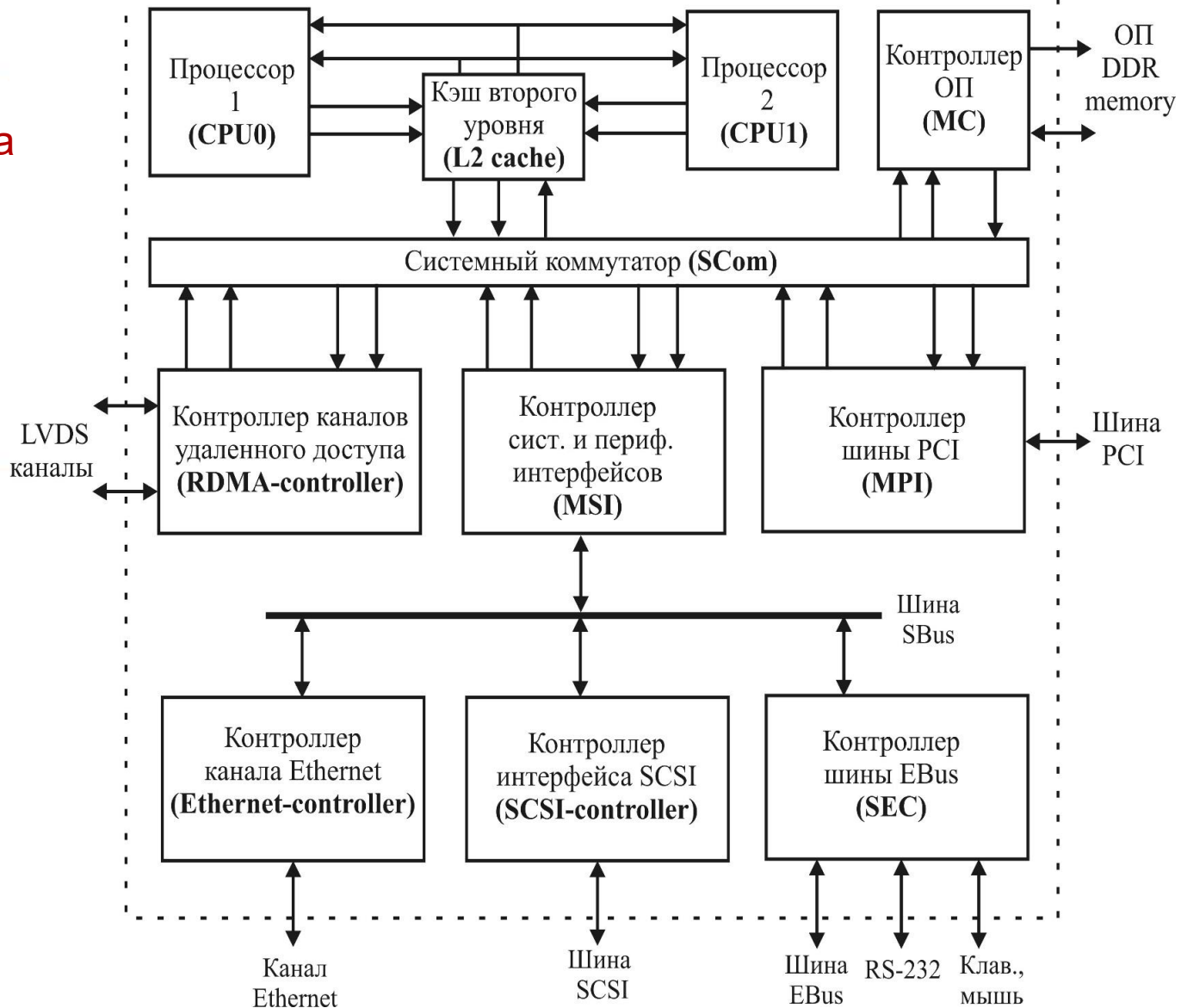
Иногда различные ядра имеют общий кеш второго или третьего уровней.

Системы на кристалле.



СНК (**SoC** - System on chip) — это СБИС, интегрирующая на кристалле различные функциональные блоки, которые образуют законченное изделие для автономного применения в электронной аппаратуре.

Пример:
Система на
кристалле
«МЦСТ-
R500S»



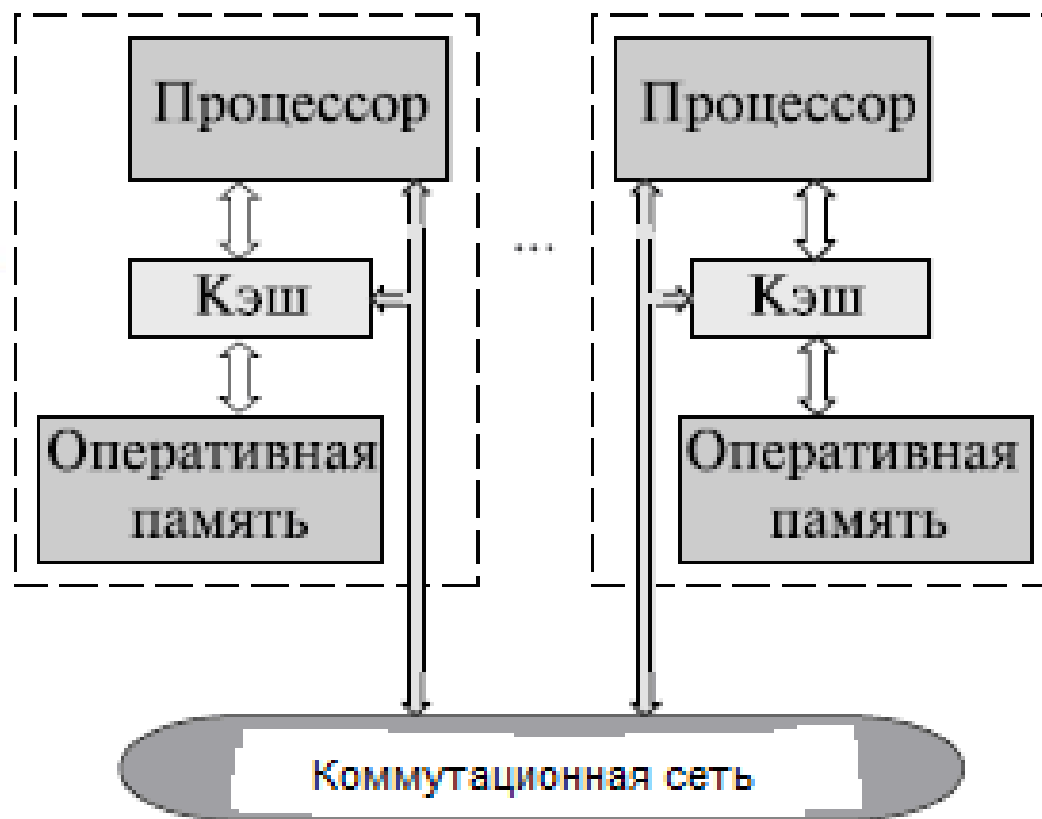
PVP (параллельные векторные системы) *система*

Основным признаком PVP-систем является **наличие специальных векторно-конвейерных процессоров**, в которых предусмотрены команды однотипной обработки векторов независимых данных. Несколько таких процессоров (узел из 1-16) работают одновременно над общей памятью (**аналогично SMP**). Несколько узлов могут быть объединены с помощью коммутатора (**аналогично MPP** - Массово-параллельные системы).

Примеры: линия векторно-конвейерных компьютеров CRAY



Мультипроцессоры с неоднородным доступом к памяти (NUMA)



NUMA (Non Unified Memory Access) система – набор однородных базовых модулей, состоящих из небольшого числа процессоров и блока памяти.

- Модули объединены с помощью высокоскоростного коммутатора.
- Поддерживается единое адресное пространство, аппаратно поддерживается доступ к удаленной памяти.
- **Доступ к локальной памяти в несколько раз быстрее, чем к удаленной.**
- Масштабируемость NUMA-систем ограничивается
 - объемом адресного пространства,
 - возможностями аппаратуры поддержки когерентности кэшей
 - возможностями ОС по управлению большим числом процессоров.



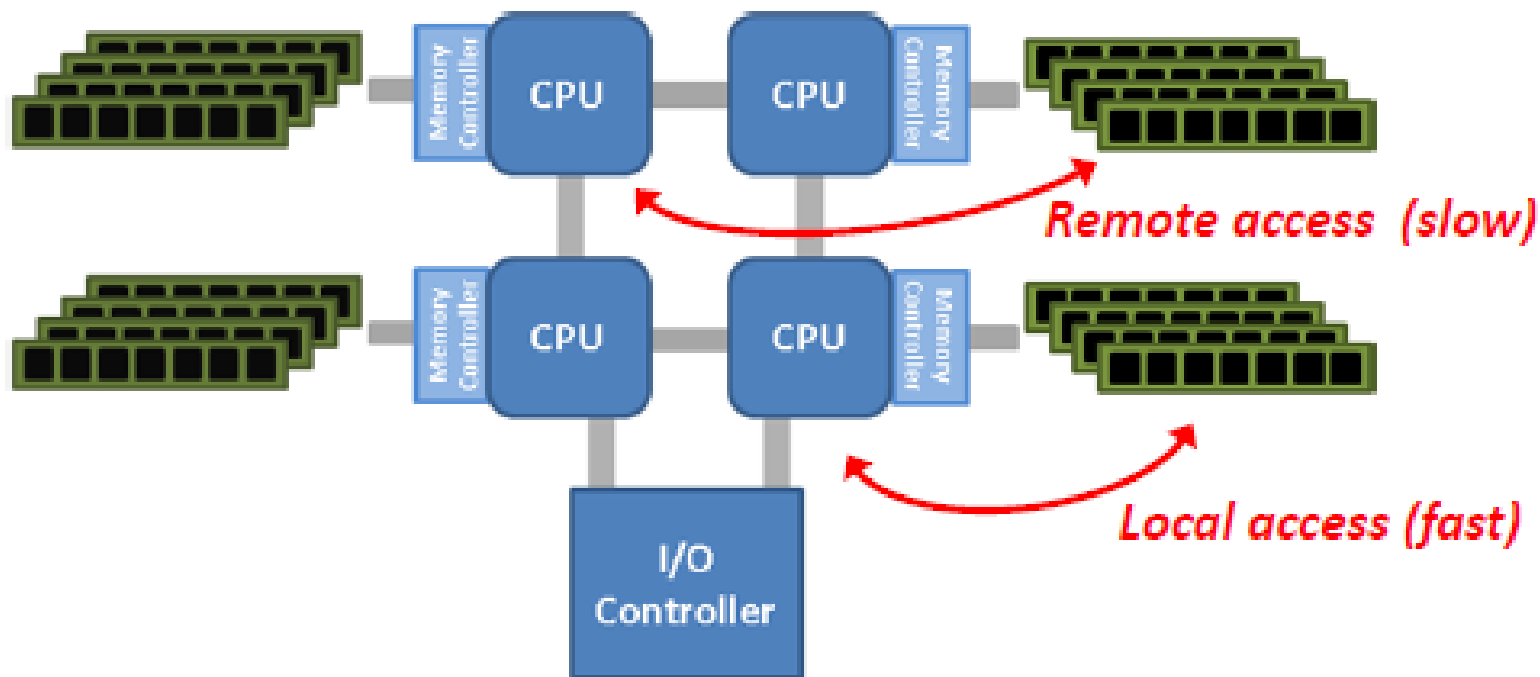
- NUMA-системы имеют один из наиболее **высоких показателей по масштабируемости** и, соответственно, по производительности. Максимальное число процессоров в NUMA-системах составляет 1000 (Origin3000).

Один из наиболее производительных суперкомпьютеров — Tera 10 — имеет производительностью 60 Тфлопс и состоит из 544 SMP-узлов, в каждом из которых находится от 8 до 16 процессоров Itanium 2

- Относительно **простое создание параллельных программ** (POSIX threads, OpenMP)



Пример 4-х процессорной NUMA системы



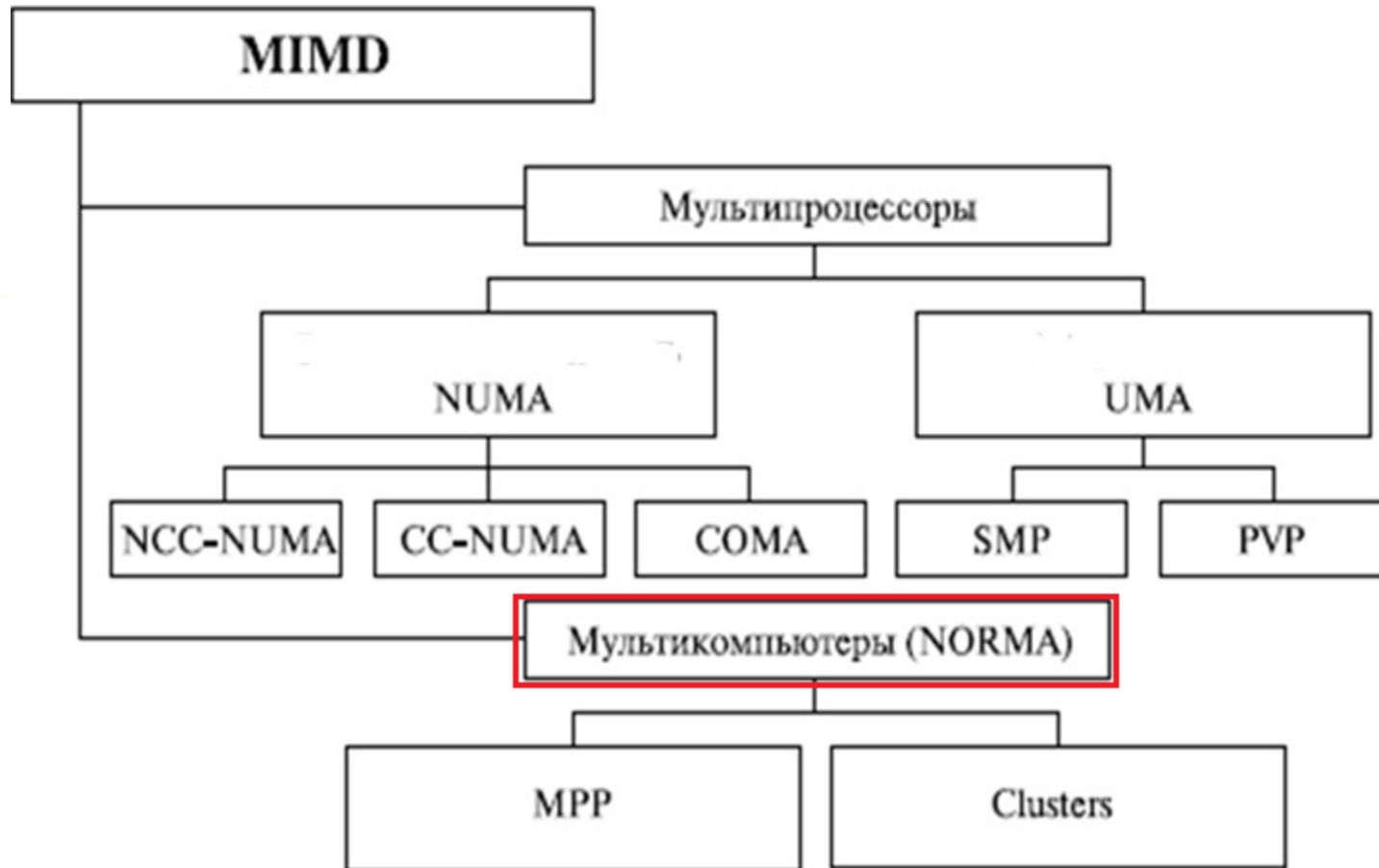
Использование распределенной общей памяти (*distributed shared memory* или DSM) упрощает проблемы создания мультипроцессоров, однако *проблемы эффективного использования распределенной памяти* (время доступа к локальной и удаленной памяти может различаться на несколько порядков) приводят к **существенному повышению сложности параллельного программирования.**

Среди **NUMA** (Non Unified Memory Access) систем выделяют:

- системы, в которых для представления данных используется только локальная кэш-память имеющихся процессоров (cache-only memory architecture или **COMA**); примеры: KSR-1 и DDM;
- *NUMA с когерентностью локальных кэшей разных процессоров* (cache-coherent NUMA или **CC-NUMA**); примеры: SGI Origin 2000, Sun HPC 10000, IBM/Sequent NUMA-Q 2000;
- *NUMA без поддержки на аппаратном уровне когерентности кэша* (non-cache coherent NUMA или **NCC-NUMA**); пример: Cray T3E.



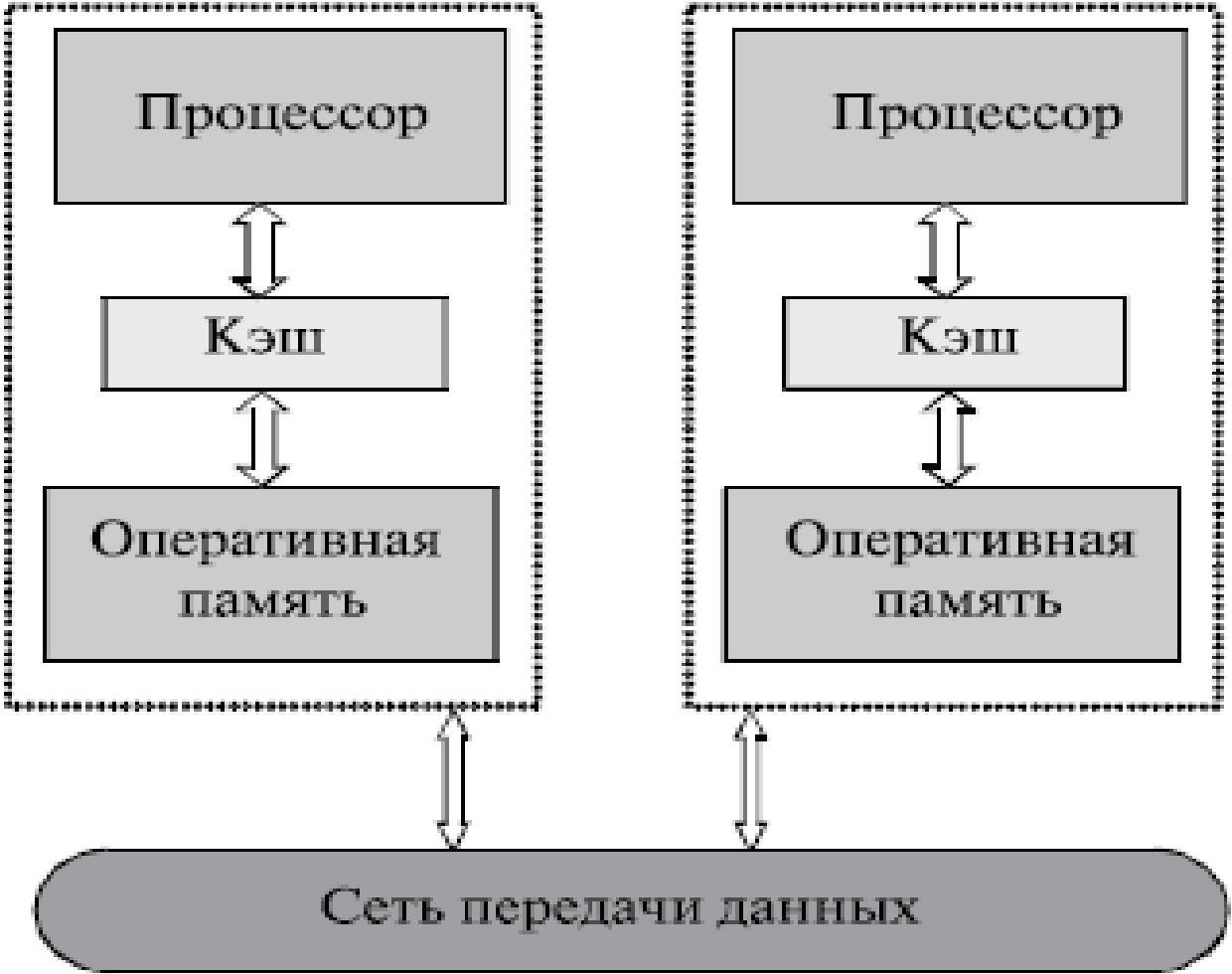
Мультикомпьютеры



- ❑ Не обеспечивают общего доступа ко всей имеющейся в системах памяти (no-remote memory access или **NORMA**)
- ❑ Принципиальное отличие с системами с распределенной общей памятью (мультипроцессоров):
 - каждый процессор системы может **ИСПОЛЬЗОВАТЬ ТОЛЬКО СВОЮ локальную память**, в то время как для доступа к данным, располагаемым на других процессорах, необходимо явно выполнить **операции передачи сообщений** (message passing operations).
- ❑ Причина разработки -техническая сложность создания мультипроцессоров
- ❑ Этот подход применяется при построении 2-х типов мультикомпьютеров:
 - массово-параллельных систем (massively parallel processor или **MPP**)
 - кластеров (**clusters**). Связанный набор полноценных компьютеров, используемый в качестве единого ресурса.



Мультикомпьютеры (MPP, clusters)



Массово-параллельные системы (МРР)

- ❑ **Однородные** мультикомпьютеры с распределенной ОП
- ❑ Память физически разделена.
- ❑ Система строится из отдельных модулей, содержащих процессор, локальный банк ОП, коммуникационные процессоры или сетевые адаптеры, иногда – жесткие диски и/или другие устройства ввода/вывода.

- ❑ Используются **два варианта работы ОС** на машинах МРР-архитектуры.
 - полноценная ОС работает только на управляющей машине (front-end), на каждом отдельном модуле функционирует урезанный вариант ОС, обеспечивающий работу только расположенной в нем ветви параллельного приложения.
 - на каждом модуле работает полноценная UNIX-подобная ОС, устанавливаемая отдельно.

- ❑ Программирование производится в рамках **модели передачи сообщений (MPI)**
- ❑ В литературе иногда **к МРР системам относят как мультипроцессоры, так и мультикомпьютеры**



Достоинство : хорошая масштабируемость

Общее число процессоров в реальных системах достигает нескольких тысяч. Все рекорды по производительности на сегодня устанавливаются на машинах такой архитектуры

Недостатки :

- *отсутствие* общей памяти заметно снижает скорость межпроцессорного обмена
- требуется *быстродействующее коммуникационное* оборудование, обеспечивающее среду передачи сообщений
- при создании программ необходимо учитывать топологию системы и специальным образом *распределять данные* между процессорами, чтобы минимизировать число пересылок и объем пересылаемых данных

Примеры: транспьютерные системы



Кластерные системы

Кластер – это группа взаимно соединенных вычислительных систем (узлов), работающих совместно, составляя единый вычислительный ресурс и создавая иллюзию наличия единственной VM

- Используется в качестве **дешевого варианта MPP** компьютера (связанный набор полноценных компьютеров, используемый в качестве единого ресурса).
- Для связи узлов используется одна из *стандартных сетевых технологий* (Fast/Gigabit Ethernet)
- Программирование ведётся в рамках модели передачи сообщений (MPI).
- При объединении в кластер компьютеров разной мощности или разной архитектуры, говорят о **гетерогенных** (неоднородных) кластерах.



Достоинства

- при сбое узла другой узел берет нагрузку неисправного узла;
- масштабируемость;
- относительная дешевизна, т.к. собираются на базе стандартных комплектующих элементов;

Недостатки:

- организация взаимодействия вычислительных узлов кластера при помощи передачи сообщений обычно приводит к значительным временным задержкам.



Основные области применения :

➤ **системы высокой надежности**

Катастрофоустойчивые решения создаются на основе разнесения узлов МП системы на сотни километров и обеспечения механизмов глобальной синхронизации данных между такими узлами.

В такой системе на аппаратном уровне фактически поддерживается **основной механизм повышения надежности — резервирование**. Причем узлы находятся в так называемом «горячем» резерве, и каждый из них в любой момент готов продолжить вычисления при выходе из строя какого-либо узла. При этом все приложения с отказавшего узла автоматически переносятся на другие машины комплекса.

Основные области применения :

- **параллельные серверы баз данных**
- **системы для высокопроизводительных вычислений**
предназначены для параллельных расчетов. Параллельная работа нескольких недорогих процессоров позволяет обеспечить одновременное проведение большого числа операций для научных расчетов.



Классификации архитектур ВС

<http://www.parallel.ru>

Классификация Флинна:

единственность или множественность потоков данных и команд

Дополнения Ванга и Бриггса к классификации Флинна:

конкретизация классов SISD, SIMD, MIMD

Классификация Фенга:

две простые численные характеристики параллелизма
(пословный и поразрядный параллелизм)

Классификация Шора:

шесть "типичных архитектур" ВС



Классификация Хендлера:

количественное описание параллелизма на трех различных уровнях обработки данных (выполнение программы, выполнение команд, обработка битов)

Классификация Хокни:

конкретизация класса MIMD

Классификация Шнайдера:

конкретизация класса SIMD (основная идея - выделение этапов выборки и непосредственно исполнения в потоках команд и данных)

Классификация Джонсона:

четыре класса MIMD-компьютеров (компьютеры с общей или распределенной памятью, программируемые с помощью передачи сообщений или разделяемых переменных)



Классификация Базу:

любую параллельную ВС можно однозначно описать последовательностью решений, принятых на этапе проектирования архитектуры.

Классификация Кришнамарфи:

четыре качественные характеристики параллелизма (степень гранулярности параллелизма, способ реализации, топология процессоров, способ управления процессорами)

Классификация Скилликорна:

описание архитектуры компьютера как абстрактной структуры, состоящей из компонент 4-х типов (процессор команд, процессор данных, иерархия памяти, коммутатор)

Классификация Дазгупты

построение схем архитектур из семи базовых понятий

Классификация Дункана



Вопросы?

